



EUROPA-
KOMMISSIONEN

Bruxelles, den 24.4.2025
COM(2025) 180 final

ANNEXES 1 to 2

Køretøjssikkerhedspakke

BILAG

**om ændring af direktiv 2014/45/EU om periodisk teknisk kontrol med motorkøretøjer
og påhængskøretøjer dertil og direktiv 2014/47/EU om syn ved vejsiden af
erhvervskøretøjer, der kører på Unionens område**

{SEC(2025) 119 final} - {SWD(2025) 96 final} - {SWD(2025) 97 final} -
{SWD(2025) 98 final} - {SWD(2025) 99 final}

BILAG I

I bilag I, III og IV til direktiv 2014/45/EU foretages følgende ændringer:

(1) Bilag I ændres således:

(a) Punkt 1, andet afsnit, affattes således:

"Prøvningen skal mindst omfatte de i skemaet i nedenstående punkt 3 anførte punkter, forudsat at disse systemer og komponenter er monteret på køretøjet. Kontrollen kan også omfatte en verifikation af, om det relevante køretøjs dele og komponenter svarer til de respektive krav vedrørende sikkerheds- og miljømæssige karakteristika, som var gældende på tidspunktet for godkendelse eller, hvis relevant, på tidspunktet for eftermontering."

(b) I punkt 2 tilføjes følgende nummer:

"10) Elektroniske sikkerhedssystemer."

(c) I punkt 3 foretages følgende ændringer:

i) Overskriften og indledningen affattes således:

"3. PRØVNINGENS INDHOLD OG METODER, ÅRSAGER TIL, AT KØRETØJET IKKE GODKENDES, OG VURDERING AF MANGLER VED KØRETØJER

Prøvningen skal mindst omfatte de punkter og benytte de minimumsstandarder og -metoder, der er anført i tabellen i dette punkt.

Køretøjets komponenter og system skal inspiceres visuelt eller ved hjælp af den elektroniske grænseflade eller begge, hvor det er relevant, med anvendelse af følgende inspektionskriterier:

(a) inspektionen af monteringen omfatter en vurdering af eventuelle relevante diagnosefejlkode og en undersøgelse af, om de monterede systemer og komponenter f.eks. stemmer overens med følgende:

- den angivne konstruktion, den angivne fastgørelse / det angivne nummer, det specificerede kredsløb og den påkrævede mærkning
- den gyldige softwareversion, herunder integritetsfunktion

(b) inspektionen af stand omfatter en undersøgelse af, om de monterede systemer og komponenter f.eks.:

- er beskadigede, tærede eller forældede
- er korrekt fastgjort, sikret, samlet og ført
- fungerer uhindret og let
- angiver en fejl via fejlindikatorlampen eller i givet fald via egenmålingssystemet (OBM)
- klar til at blive inspiceret (parathed)

(c) inspektionen af funktionen omfatter en undersøgelse af aktivering og/eller aktivering, herunder med pedaler, håndtag, afbrydere eller betjeningsanordninger, som udløser en handling, og med de elektronisk

kontrollerede systemer og komponenter, f.eks. aktuatorer, for at sikre, at de fungerer korrekt, hvad angår timing og funktion

- (d) inspektionen af ydeevnen og effektiviteten er en metrologisk inspektion af en komponent eller et system for overholdelse eller opnåelse af specificerede grænseværdier, hvilket også kan omfatte beregning, f.eks.:
- afprøvning af bremses på et bremsefelt og beregning af effektivitet (i givet fald ved hjælp af reference værdier)
 - aktivering af et sikkerhedssystem og evaluering af sensorværdier og/eller måling af ydeevne med eksternt prøvningsudstyr.

For så vidt angår elektronisk periodisk teknisk kontrol ved hjælp af køretøjets elektroniske grænseflade (ePTI), er der fastsat en liste over "ePTI-systemer" i EN ISO 20730-3:2021. Disse elektroniske sikkerhedssystemer er opført i punkt 10 i tabellen i dette punkt.

Hvad angår de systemer og komponenter, der skal kontrolleres for hvert køretøj, foretages en individuel vurdering af manglerne i overensstemmelse med de kriterier, der er fastsat i tabellen i dette punkt.

Mangler, der ikke er anført i dette bilag, vurderes i forhold til de risici, de udgør for trafiksikkerheden."

xvii) I tabellen affattes punkt 1.1.3 til 1.1.6 således:

"

1.1.3. Vakuumpumpe eller kompressor og beholdere	Visuel inspektion af komponenterne under normalt arbejdstryk. Kontrollér, hvor lang tid det tager vakuummet eller lufttrykket at nå et sikkert arbejdstryk, og kontrollér funktionen af alarmanordningen, flervejssikkerhedsventilen og overtryksventilen. Aktivering af bremsen indebærer, at bremsepedalen/-håndtaget trykkes ned, hvilket muliggør, at bremseenhederne påvirkes med den fulde strøm af bremsepåvirkningstryk ved luft/væske.	a) Utilstrækkeligt lufttryk/vakuum til at aktivere bremsen mindst fire gange, efter at alarmanordningen har givet signal (eller trykmåleren er uden for det sikre område).		X	
		Mindst to gange, efter at alarmanordningen har givet signal (eller trykmåleren er uden for det sikre område).			X
		b) Tid til opnåelse af sikkert arbejdstryk er længere, end kravene tillader ¹ .		X	
		c) Flervejssikkerhedsventil eller overtryksventil virker ikke.		X	
		d) Lækager, der bevirker et mærkbart trykfald, eller hørlig luftudsivning.		X	
		Lækager, der bevirker et kritisk trykfald.			X
1.1.4. Alarmanordning ved for lavt tryk	Funktionel kontrol.	e) Ydre beskadigelse, som kan forventes at påvirke bremseapparatets funktion.		X	
		Nødbremsevirkning ikke opfyldt.			X
1.1.5. Håndaktiveret bremseventil	Visuel inspektion af komponenterne under aktivering af bremseapparatet.	Alarmanordningen virker ikke korrekt eller er defekt.	X		
		Lavt tryk angives ikke.		X	
		a) Betjeningsanordning revnet, beskadiget eller for slidt.		X	
		b) Betjeningsanordning utilstrækkeligt fastgjort på ventil eller ventil utilstrækkeligt fastgjort.		X	
		c) Løse tilslutninger, defekt fastgørelse eller utætheder i systemet.		X	
		d) Utilfredsstillende funktion.		X	

1.1.6. Parkeringsbremse (bremseudløser, betjeningsarm, parkeringsbremsetandkrans)	Visuel inspektion af komponenterne under aktivering af bremseapparatet.	a) Tandkransen spærrer ikke tilstrækkeligt.		X	
		b) Slid på betjeningsarmens aksel eller spærreanordningen.	X		
		For stort slid.		X	
		c) For stor vandring i betjeningsarmen som tegn på forkert justering.		X	
		d) Udløser mangler, er beskadiget eller virker ikke.		X	
		e) Fungerer ikke korrekt, alarmanordning giver signal om defekt.		X	

"

iii) I tabellen affattes punkt 1.1.13 således:

"

1.1.13. Bremsbakker og -klodser	Visuel inspektion.	Bakke eller klods for slidt (minimumsmærke nået).		X	
		Bakke eller klods for slidt (minimumsmærke ikke synligt).			X

		b) Bakke eller klods tilsmudset (olie, fedt osv.).		X	
		Bremsevirkning påvirkes.			X
		c) Bakke eller klods mangler eller er monteret forkert eller er tydeligvis af en forkert type.			X
		d) Slidindikatorens elektriske system er afbrudt eller beskadiget.	X		

"

iv) I tabellen affattes punkt 1.1.18 således:

"

1.1.18. Justeringsanordninger og indikatorer	Visuel inspektion af komponenterne under aktivering af bremseapparatet, hvis muligt.	a) Justeringsanordning beskadiget, har sat sig fast eller bevæger sig unormalt, har stærkt slid eller er forkert justeret.		X	
		b) Justeringsanordning defekt.		X	
		c) Monteret eller udskiftet forkert.		X	

"

v) I tabellen udgår punkt 1.1.19.

vi) I tabellen affattes punkt 1.1.23 således:

"

1.1.23. Påløbsbremse	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Fungerer ikke korrekt, f.eks. hvis slaget fra trækstangen overstiger 2/3 af det samlede udslag.		X	
		(b) Løsrivelseskabel defekt eller mangler.		X	

"

vii) I tabellen affattes punkt 1.21 og 1.2.2 således:

"

1.2.1. Præstationer	Bremserne aktiveres gradvist op til maksimal bremsekraft under afprøvning på et bremsefelt, eller såfremt dette ikke er muligt, under en testkørsel på vej. Det skal om muligt sikres, at de mekaniske driftsbremser kontrolleres uden indblanding fra/sammenblanding med regenerativ bremsning eller anden kontinuerlig bremsning.	a) Utilstrækkelig bremsevirkning på et eller flere hjul. Eller køretøjet afviger ved bremseprøve på vej stærkt fra sin kurs under opbremsningen, og/eller der opstår stærke vibrationer driftsbremsens pedal/håndtag. Ingen bremsevirkning på et eller flere hjul.		X	
				X	
					X
		b) Bremsevirkning på et hjul er mindre end 70 % af den højeste registrerede bremsevirkning på et andet hjul på samme aksel. Eller køretøjet afviger ved bremseprøve på vej stærkt fra sin kurs under opbremsningen. Bremsevirkning på et hjul er mindre end 50 % af den højeste registrerede bremsevirkning på det andet hjul på samme aksel, for styrende akslers vedkommende.		X	
					X
		c) Bremsevirkning ikke gradvis (hug).		X	
		d) Funktionstid unormalt lang på et givet hjul.		X	
		e) Kraftige udsving i bremsevirkningen under hver hele hjulomdrejning.		X	

1.2.2. Bremsvirkning	Prøvning på et bremsefelt, eller såfremt et sådant ikke kan anvendes af tekniske årsager under en prøvekørsel på vej ved anvendelse af en registrerende decelerationsmåler at fastlægge bremsekoeficienten i forhold til (a) den højeste tilladte masse eller, (b) når det drejer sig om sættevogne, til summen af det tilladte akseltryk, eller (c) til referenceværdier. Køretøjer eller et påhængskøretøj med en tilladt totalvægt på over 3,5 ton skal afprøves i henhold til ISO-standard 21069 eller tilsvarende metoder. For køretøjer, som ikke afprøves i henhold til ISO-standard 21069 eller tilsvarende metoder, skal der minimum foretages en meningsfuld bremseprøve, hvis minimumsbremsevirkningen ikke opnås. Der foretages en meningsfuld bremseprøve, hvis bremsevirkningen ligger under de i punkt 1.2.2 eller 1.3.2 eller 1.4.2 foreskrevne værdier for driftsbremse, nødbremse eller parkeringsbremse, men alle følgende betingelser er opfyldt: — bremsesystemet er i god stand uden åbenlyse defekter — hjulene på alle aksler blokkerer, fordi dækkene vejgreb på bremsefeltets overflade under bremseprøven blev opbrugt; hvis hjulene på visse aksler ikke blokkerer, kan det med sikkerhed konkluderes, at de værdier for bremsevirkning, der er beskrevet i 1.2.2 eller 1.3.2 eller 1.4.2, vil blive opnået, når køretøjet er lastet — inspektørens aktivering af bremsen skal altid være proportionel med det aktuelle tryk på akslen.	Følgende minimumsbremsevirkninger opnås ikke ⁽¹⁾: 1. Køretøjer, der er registreret første gang efter 1.1.2012: — Klasse M₁: 58 % — Klasse M₂ og M₃: 50 % — Klasse N₁: 50 % — Klasse N₂ og N₃: 50 % — Klasse O₂, O₃ og O₄: — for sættevogne: 45 % ⁽²⁾ — for påhængskøretøjer med trækstang: 50 %		X	
		2. Køretøjer, der er registreret første gang før 1.1.2012: — Klasse M₁, M₂ og M₃: 50 % ⁽³⁾ — Klasse N₁: 45 % — Klasse N₂ og N₃: 43 % ⁽⁴⁾ — Klasse O₂, O₃ og O₄: 40 % ⁽⁵⁾		X	
		3. Andre klasser Klasse L (begge bremses): — Klasse L1e: 42 % — Klasse L2e, L6e: 40 % — Klasse L3e: 50 % — Klasse L4e: 46 % — Klasse L5e og L7e: 44 % Klasse L (baghjulsbremse): alle klasser: 25 % af køretøjets samlede masse Klasse T: 40 % Mindre end 50 % af de ovennævnte værdier er opnået.		X	X

	Oplysninger om systemværdier kan hentes ved hjælp af køretøjets elektroniske grænseflade. Testkørsler på vej bør udføres under tørre vejrforhold på en flad, lige strækning. I tilfælde af prøvning af køretøjer i klasse R eller T på vej, foretages en meningsfuld bremseprøve, hvis alle ovenstående betingelser er opfyldt. I tilfælde af tvivl påvises bremsevirkningen i lastet eller delvis lastet tilstand.				
--	--	--	--	--	--

"

viii) I tabellen affattes punkt 1.3.1 således:

"

1.3.1. Præstationer	Anvend den metode, der er beskrevet under punkt 1.2.1., hvis nødbremsesystemet er et separat system i forhold til driftsbremsesystemet. Det skal om muligt sikres, at de mekaniske bremses inspiceres uden indblanding fra/sammenblanding med regenerativ bremsning eller anden kontinuerlig bremsning.	a) Utilstrækkelig bremsevirkning på et eller flere hjul.		X	
		Ingen bremsevirkning på et eller flere hjul.			X
		b) Bremsevirkning på et hjul er mindre end 70 % af den højeste registrerede bremsevirkning på et andet hjul på samme aksel. Eller køretøjet afviger ved bremseprøve på vej stærkt fra sin kurs under opbremsningen. Bremsevirkning på et hjul er mindre end 50 % af den højeste registrerede bremsevirkning på det andet hjul på samme aksel, for styrende akslers vedkommende.		X	X
		c) Bremsevirkning ikke gradvis (hug).		X	

"

ix) I tabellen affattes punkt 1.4.1 således:

"

1.4.1. Præstationer	Aktiver bremsen under afprøvning på et bremsefelt eller ved afprøvning på vej.	Bremsen virker ikke på den ene side, eller ved bremseprøve på vej afviger køretøjet stærkt fra sin kurs under opbremsningen. Mindre end 50 % af de i punkt 1.4.2. nævnte bremsevirkningsværdier er opnået i forhold til køretøjets masse under prøvning.		X	X
---------------------	--	---	--	---	---

"

x) Tabellen, punkt 1.5, affattes således:

"

1.5. Retarders ydeevne	Visuel inspektion, og afprøv om muligt, om systemet virker, dvs. ved afprøvning på vej.	a) Fejlindikatorlampen giver signal om en fejl.		X	
		b) Systemet virker ikke.		X	

"

xi) I tabellen udgår punkt 1.6.

xii) Tabellen, punkt 1.7, affattes således:

"

1.7. Elektrisk regenerativ bremsning	Visuel inspektion af indikatoren for elektrisk regenerativ bremsning og, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed, ved anvendelse af den elektroniske grænseflade eller ved prøvning på vej.	(a) Advarselsanordning giver signal om en fejl.		X	
		(b) Systemet nedbremser ikke køretøjet mærkbart, eller ladeindikatoren (hvis en sådan er monteret) viser ikke "oplader", når regenerativ bremsning er aktiveret.		X	
		(c) Køretøjets elektroniske grænseflade giver signal om en fejl.		X	

"

xiii) I tabellen udgår punkt 2.6.

xiv) I tabellen affattes punkt 4.1.1, 4.1.2 og 4.1.3 således:

"

4.1.1. Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Lyskilde defekt eller mangler. Arrangementer med flere lyskilder (i tilfælde af LED: op til 1/3 virker ikke). Udsyn påvirkes i alvorlig grad.	X	X	
		b) Lygte (parabol og glas) lidt defekt. Lygte (parabol og glas) svært defekte eller mangler.	X	X	
		c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort.		X	
		Systemet giver signal om en fejl, f.eks. via køretøjets elektroniske grænseflade.		X	
4.1.2. Indstilling	Undersøg hver forlygtes horisontale og vertikale lysstråle ved nærllys ved hjælp af et lygteindstillingsapparat.	a) Forlygtes lysstråle overholder ikke de fastsatte grænseværdier i kravene ¹ . Hvis der ikke er specifikke krav, anvendes følgende referenceværdier, hvor h er forlygtens højde (det lavest punkt på den lysemitterende flade): (i) Klasse M, N, O (FN/ECE-regulativ nr. 48 [2016/1723], punkt 6.2.6.1.2): — $h \leq 0,8$ m: øvre grænse -0,5 % nedre grænse -2,5 % — $0,8 < h \leq 1$ m: øvre grænse -0,5 % nedre grænse -3 % — $h > 1$ m: øvre grænse -1 %; nedre grænse -3 % — $h > 1,2$ m, klasse N3G (terrængående): øvre grænse -1,5 % nedre grænse -3,5 % (ii) klasse L (Kommissionens delegerede forordning (EU) nr. 3/2014 og FN/ECE-regulativ nr. 53): — øvre grænse -0,5 % — $h \leq 0,8$ m: nedre grænse -2,5 % — $h > 0,8$ m: nedre grænse -3,0 % (-2,5 % for klasse L3e)		X	

		(iii) klasse T (FN/ECE-regulativ nr. 86): — øvre grænse -0,5 % — $h \leq 1,2$ m: nedre grænse -4 % $h \leq 1,2$ m: nedre grænse -6 %			
--	--	---	--	--	--

4.1.3. Afbrydere	Visuel inspektion og aktivering.	a) Afbryder virker ikke i overensstemmelse med kravene ¹ (antal forlygter der tænder samtidig). Forlygternes maksimalt tilladte lysstyrke overskrides.	X		
		b) Betjeningsanordnings funktion forringet.		X	

"

xv) I tabellen affattes punkt 4.1.5 således:

"

4.1.5. Manuel indstillingsanordning (hvis påbudt)	Visuel inspektion og aktivering eller anvendelse af køretøjets elektroniske grænseflade.	a) Anordning virker ikke.		X	
		b) Anordning kan ikke betjenes fra førersædet.		X	

"

xvi) I tabellen affattes punkt 4.2.1 således:

"

4.2.1. Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	a) Lyskilde defekt eller mangler. Arrangementer med flere lyskilder (i tilfælde af LED: op til 1/3 virker ikke); en af flere sideværts orienterede lyskilder er defekte. Udsyn påvirkes i alvorlig grad (i tilfælde af LED: færre end 2/3 virker).	X		
		b) Glas defekt.		X	
		c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort. Meget alvorlig risiko for, at den falder af.	X		

"

xvii) I tabellen affattes punkt 4.3.1 og 4.3.2 således:

"

4.3.1. Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	a) Lyskilde defekt eller mangler. Arrangementer med flere lyskilder; for LED: op til 1/3 virker ikke. Ved en enkelt lyskilde: for LED: færre end 2/3 virker. Ingen lyskilde fungerer.	X	X	X
		b) Lettere defekt glas (det udsendte lys påvirkes ikke). Stærkt defekt glas (det udsendte lys påvirkes).	X	X	
		c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort. Meget alvorlig risiko for, at den falder af.	X	X	
4.3.2. Afbrydere	Visuel inspektion og aktivering.	a) Afbryder virker ikke i overensstemmelse med kravene ¹ . Forsinket tænding. Virker slet ikke.	X	X	X
		b) Betjeningsanordnings funktion forringet.		X	

"

xviii) I tabellen affattes punkt 4.4.1 således:

"

4.4.1. Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Lyskilde defekt eller mangler. Flere lyskilder (for LED: op til 1/3 virker ikke). Ved en enkelt lyskilde: for LED: færre end 2/3 virker. Ingen lyskilde fungerer.	X	X	X
		b) Lettere defekt glas (det udsendte lys påvirkes ikke). Stærkt defekt glas (det udsendte lys påvirkes).	X	X	
		c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort. Meget alvorlig risiko for, at den falder af.	X	X	

"

xix) I tabellen affattes punkt 4.5.1 således:

4.5.1. Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Lyskilde defekt eller mangler. Flere lyskilder (for LED: op til 1/3 virker ikke). Ved en enkelt lyskilde: for LED: færre end 2/3 virker.	X	X	
		b) Lettere defekt glas (det udsendte lys påvirkes ikke). Stærkt defekt glas (det udsendte lys påvirkes).	X	X	
		c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort. Meget alvorlig risiko for, at den falder af eller blænder modkørende trafik.	X	X	

"

xx) I tabellen affattes punkt 4.6.1 således:

"

4.6.1. Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Lyskilde defekt eller mangler. Flere lyskilder (for LED: op til 1/3 virker ikke). Ved en enkelt lyskilde: for LED: færre end 2/3 virker.	X		
		(b) Glas defekt.	X		
		(c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort. Meget alvorlig risiko for, at den falder af.	X	X	

"

xxi) I tabellen affattes punkt 4.7.1 således:

"

4.7.1. Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	a) Lygte kaster lys direkte bagud eller afgiver hvidt lys bagud.	X		
		b) Lyskilde defekt eller mangler. (Arrangementer med flere lyskilder). Lyskilde defekt eller mangler. (Arrangementer med en enkelt lyskilde).	X	X	
		c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort. Meget alvorlig risiko for, at den falder af.	X	X	

"

xxii) I tabellen affattes punkt 4.11, første kolonne, titlen, således:

"Ledningsnet (undtagen højspændingsledningsnet)".

xxiii) I tabellen affattes punkt 4.13, første kolonne, titlen, således:

"Batteri(er) (undtagen højspændingsbatteri(er))".

xxiv) Følgende indsættes som punkt 4.14:

"

4.14 Højspændingssystemer					
4.14.1 Elektrisk sikkerhed	Visuel inspektion suppleret med anvendelse af køretøjets elektroniske grænseflade.	(a) Indikator eller køretøjets grænseflade giver signal om en systemfejl.		X	
		(b) Forkert softwareversion eller -integritet		X	
4.14.2 Traktionsbatteridæksel	Visuel inspektion.	(a) Lidt forringet tilstand. Stærkt forringet tilstand.	X		
		(b) Defekt fastgørelse. Meget alvorlig risiko for, at den falder af.		X	X
		(c) Blokeret ventilationsåbning(er).	X		
4.14.3 Traktionsbatteri	Visuel inspektion suppleret af anvendelse af køretøjets grænseflade (hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed).	(a) Spor af lækage. Lækage (der er dråber).		X	X
		(b) Software eller hardware er forkert, eller parathedskoden er ikke aktiv.		X	
4.14.4 Højspændingsledningsnet					
4.14.4.1 Højspændingsledningsnet og -konnektorer	Visuel inspektion og ved betjening af køretøjet, når det står over en grav eller på en lift, herunder også inde i motorrummet og bagagerummet (hvis relevant).	(a) Lidt forringet tilstand. Stærkt forringet tilstand. Risiko for kortslutning.	X	X	X
		(b) Ledningsnet utilstrækkeligt eller uforsvarligt fastgjort. Fastgørelsesdele sidder løst, berører skarpe kanter. konnektorer kan forventes at blive	X	X	

		afbrudt. Ledningsnet kan forventes at berøre varme dele, roterende dele eller stel, konnektorer kan forventes at blive afbrudt.			X
		(c) Overhængende risiko for brand og gnistdannelse.			X
4.14.4.2 Jordledning, herunder fastgørelse	Visuel inspektion og aktivering.	Lidt forringet tilstand. Stærkt forringet tilstand.	X	X	
4.14.4.3 Jordmodstand (X) ²	Måling ved hjælp af ohmmeter	Det er ikke muligt at foretage prøvning. For høj modstand (over 100 Ohm).	X	X	
4.14.4.4 Ladeindgangsdæksel	Visuel inspektion og aktivering.	Forringet. Mangler.	X	X	
4.14.4.5 Ladeindgang	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Forringet. Spor af begyndende smeltning eller lysbuer. (b) Fremmedlegemer eller fugt.	X	X X	
4.14.4.6 Opladningskabel	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Forringet.	X		
		(b) Opladningskabel forefindes ikke.	X		
4.14.5. Elektrisk og elektronisk højspændingsudstyr (X) ²					
4.14.5.1. Elektrisk og elektronisk højspændingsudstyr	Visuel inspektion og anvendelse af køretøjets elektroniske grænseflade.	(a) Lidt forringet tilstand. Stærkt forringet tilstand.	X	X	
		(b) Fastgørelse defekt.		X	
		(c) Udsivning.		X	
4.14.5.2. Drivmotor	Visuel inspektion.	(a) Skjoldet er deformet eller sidder ikke korrekt eller er beskadiget eller tæret.		X	
	Prøvning af systemernes driftsparathed ved hjælp af en anvendelig grænseflade (OBD eller OBM).	(b) Advarselmærkning mangler eller er ulæselig.		X	
		(c) Tilslutning eller ledningsnet usikker eller tæret.		X	
	Måling af poteltialudligning, hvor dette		(d) Elektrisk isolation beskadiget eller forringet. Kan forventes at forårsage skade ved kontakt.		X

	muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika.	(e) Parathedsfejl ved drivmotoren.		X	
		(f) Forkert version af typegodkendt hardware og software ikke i overensstemmelse med kravene som defineret i ECE R100.		X	
4.14.5.3 Elektroniske omformere, motor og veksleretter	Visuel inspektion. Prøvning af systemernes driftsparathed ved hjælp af en anvendelig grænseflade (OBD eller OBM). Måling af poteltialudligning, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika.	(a) Ikke i overensstemmelse med kravene ¹		X	
		(b) Utilstrækkeligt sikret.		X	
		(c) Beskadigede eller tærede komponenter. Kan forventes at forvolde personskaader eller at falde af.	X	X	
		(d) Skjold sidder ikke korrekt eller er beskadiget.		X	
		(e) Beskadiget eller forringet elektrisk isolering.		X	
		(f) Parathedsfejl ved omformer- og vekslerettersystemer.		X	
		(g) Forkert version af typegodkendt hardware og software.		X	
4.14.6. Isolationsmodstand (X) ²					
4.14.6.1. Isolationsmodstand ved køretøjets ladeindgang og modstand i beskyttelsesjording	Aflæs isolationsmodstand ved hjælp af køretøjets elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	(a) Isolationsmodstanden er ikke i overensstemmelse med kravene eller de forudfastsatte værdier fra køretøjsfabrikanten.		X	
		(b) Modstanden i beskyttelsesjordingen er ikke i overensstemmelse med kravene.		X	
4.14.6.2. Isolationsmodstand mellem højspændingssystemet og chassiset	Visuel inspektion. Aflæs isolationsmodstand ved hjælp af køretøjets elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	(a) System til overvågning af isolation giver signal om fejl.		X	
		(b) Isolationsmodstandsværdi ikke i overensstemmelse med kravene.		X	
4.14.7. Antistartsystem					
4.14.7.1. Antistartsystem	Visuel inspektion og aktivering, hvis muligt. Funktionel kontrol med verifikation af, at	(a) Alarmanordning virker ikke korrekt.	X		

	køretøjet ikke kan bevæge sig af sig selv, når opladningskablet er sat i, og der ikke er nogen vægt på førersædet, som svarer til en fører.	(b) Virker ikke, dvs. køretøjet kan bevæge sig med opladningskablet sat i eller uden fører.		X	
--	---	---	--	---	--

"

xxv) I tabellen affattes punkt 5.1.3 således:

"

5.1.3. Hjullege	Visuel inspektion, når køretøjet står over en grav eller på en lift. Hjulslørmåler kan anvendes og anbefales for køretøjer med en maksimal totalvægt på over 3,5 ton. Vug hjulet, eller påvirk hvert hjul med en vandret kraft, og bemærk, hvor meget hjulet løftes i forhold til stubakslen.	a) For stort slør i et hulleje. Retningsstabilitet påvirkes; fare for sammenbrud.		X	X
		b) Hulleje for stramt eller blokeret. Fare for overophedning; fare for sammenbrud.		X	X
		(c) Hørlige tegn på slidt eller beskadiget hulleje.		X	

"

xxvi) I tabellen affattes punkt 5.2.3 således:

"

5.2.3. Dæk	Visuel inspektion af hele dækket ved enten at rotere hjulet, når det er fri fra jorden, og køretøjet står over en grav eller på en lift, eller ved at rulle køretøjet baglæns og forlæns over en grav.	a) Dækstørrelse, belastningsevne, godkendelsesmærke eller hastighedskategori ikke i overensstemmelse med kravene ¹ og påvirker trafiksikkerheden eller miljøpræstationerne. Utilstrækkelig belastningsevne eller hastighedskategori i forhold til den faktiske brug; dæk berører andre faste køretøjsdele, og påvirker derved trafiksikkerheden.		X	X
		b) Dæk på samme aksel eller på tvillingehjul har forskellig størrelse.		X	

		c) Dæk på samme aksel er af forskellig type (radialdæk/diagonaldæk).		X	
		d) Enhver alvorlig beskadigelse eller flænge i dæk. Tråd synlig eller beskadiget.		X	X
		e) Dækkets slidindikator bliver synlig. Dækmønsterdybde ikke i overensstemmelse med kravene ⁴ .		X	X
		f) Dæk gnider mod andre komponenter (fleksible afskærmningsanordninger). Dæk gnider mod andre komponenter (trafiksikkerheden påvirkes ikke)	X	X	
		g) Regummierede dæk ikke i overensstemmelse med kravene ¹ . Trådbeskyttelseslaget påvirkes.		X	X
		h) Dækket er tydeligvis utilstrækkeligt oppumpet.	X		

"

xxvii) I tabellen affattes punkt 5.3.2.1 således:

"

5.3.2.1. Funktionalitetstest af dæmpning	Anvendelse af specialudstyr og sammenligning af forskelle mellem højre og venstre, eller på grundlag af målings køretøjets ageren med hensyn til svingninger og dæmpning.	a) Betydelig forskel mellem højre og venstre.		X	
		b) Oplyste minimumsværdier overholdes ikke.		X	

"

xxviii) I tabellen udgår punkt 7.1.3, 7.1.4, 7.1.5 og 7.1.6.

xxix) I tabellen affattes punkt 7.8 således:

"

7.8. Hastighedsmåler (speedometer)	Visuel inspektion eller aktivering eller testkørsel på vej eller ved anvendelse af køretøjets elektroniske grænseflade eller en hvilken som helst kombination af disse.	a) Ikke monteret i overensstemmelse med kravene ¹ . Mangler (hvis påbudt).	X		X
		b) Funktionsduelighed påvirkes. Fungerer overhovedet ikke.	X		X
		c) Kan ikke oplyses tilstrækkeligt. Kan slet ikke oplyses.	X		X

"

xxx) I tabellen udgår punkt 7.9 og.7.10.

xxxi) I tabellen affattes punkt 7.11 således:

"

7.11. Kilometertæller, hvis den forefindes	Visuel inspektion og/eller anvendelse af den elektroniske grænseflade (OBD eller OBM).	a) Tydelig manipulation (snyd) for at reducere eller give et forkert billede af køretøjets kilometerstand.		X	
		b) Virker tydeligvis ikke.		X	

"

xxxii) I tabellen udgår punkt 7.12 og.7.13.

xxxiii) I tabellen affattes punkt 8.1. og 8.2 således:

"

8.1. Støj

8.1.1. Støjdæmpningssystem	For køretøjer i klasse L, som drives af forbrændingsmotorer, visuel inspektion og støjtest af et stationært køretøj ved hjælp af en støjmåler. For andre køretøjer, subjektiv vurdering	a) Støjniveau overskrider de tilladte grænser i kravene ¹ .		X	
----------------------------	--	--	--	---	--

	(medmindre inspektøren vurderer, at støjniveauet kan være for højt, og der i dette tilfælde foretages en støjtest af et stationært køretøj ved hjælp af en støjmåler).				
8.2. Udstødning					
8.2.1. Emissionskontroludstyr	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) Emissionskontroludstyr monteret af fabrikanten mangler, er ændret eller er tydeligvis defekt.		X	
		b) Utæthed, som ville påvirke emissionsmåling.		X	
		c) Advarselsanordning virker ikke korrekt, alarmanordning/signallampe virker ikke.		X	
		d) Fejlindikatorlampe aktiveret, advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		e) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade.		X	
		f) Emissionskontrollenhed ændret, hvilket påvirker sikkerheden og/eller miljøet.		X	
		g) Enhver anden kontrollenhed med relevans for emissioner ændret, hvilket påvirker sikkerheden og/eller miljøet.		X	
		h) Tilstedeværelse af elektroniske enhed, der ikke er godkendt af køretøjsfabrikanter eller godkendt ved homologation, og som ændrer signaler til eller fra motor eller forureningskontrollenhed(er).		X	
		i) Aflæsning af egendiagnosesystemet (OBD eller OBM) viser en alvorlig fejl.		X	

8.2.2 Måling af udstødningsemissioner – motorer med styret tænding	Kontrolprocedurer: For køretøjer, som havde en grænse for partikelantal (PN) ved typegodkendelse; Euro VI, Euro 6c og nyere: Måling af partikelantal i overensstemmelse med 8.2.2.1 For alle køretøjer gælder: Prøvning for emission af forurenende luftarter i overensstemmelse med 8.2.2.2 For køretøjer fra emissionsklasse Euro 6, 6d-TEMP og nyere: NOx-måling i overensstemmelse med 8.2.2.3.				
8.2.2.1 Måling af partikelantal	Klargøring af køretøjet: — [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 17]. Klargøring af måleinstrument: — Anordningen til måling af PN skal være i tændt tilstand som minimum i den af fabrikanten angivne opvarmningstid. — Med instrumentets egenkontrol [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 17] skal det overvåges, at instrumentet fungerer korrekt under driften, og at der udløses en advarsel eller besked i tilfælde af funktionsfejl. Før hver prøvning kontrolleres det, at prøvetagningssystemet er i god stand, herunder kontrolleres prøvetagningsslangen og sonden for skader. Kontrolprocedure: — Partikeltællerens software styrer automatisk instrumentoperatøren gennem prøvningsproceduren.	Måleresultatet overstiger [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 17] (1/cm ³).		X	

— Sonden anbringes mindst 0,20 m inde i udstødningssystemets afgangsåbning. I berettigede undtagelsestilfælde, hvor det ikke er muligt at tage prøven i den dybde, indsættes sonden mindst 0,05 m. Prøvetagningssonden berører ikke udstødningsrørets vægge. — Hvis udstødningssystemet har mere end én afgangsåbning, udføres prøvningen for dem alle. I dette tilfælde anses den højeste målte PN-koncentration, der måles ved udstødningssystemets forskellige afgangsåbninger, for at være køretøjets PN-koncentration. — Køretøjets motor kører [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 17]. Hvis et køretøjs motor ikke tændes ved statiske betingelser, deaktiverer prøvningsoperatøren start/stopsystemet. For hybrid- og pluginhybridkøretøjer skal forbrændingsmotoren tændes. — Efter at sonden er blevet indsat i udstødningsrøret, følges følgende trin: 1. En stabiliseringsperiode på mindst 15 sekunder med motoren i tomgang. 2. Efter stabiliseringsperioden måles PN-koncentrationsemissionerne. Prøvningen skal vare mindst [XX] sekunder (samlet målevarighed) [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 17]. Når prøvningsproceduren er fuldført, angiver (og lagrer) instrumentet køretøjets PN-koncentration og en "PASS"- eller "FAIL"-meddelelse: — Hvis resultatet er lavere end eller lig med grænseværdien, angiver instrumentet en "PASS"-meddelelse. — Hvis resultatet overstiger grænseværdien, angiver instrumentet en "FAIL"-meddelelse.				
--	--	--	--	--

8.2.2.2. Emission af forurenende luftarter	Måling ved hjælp af en udstødningsgasanalysator i overensstemmelse med kravene ¹ .	a) Enten overstiger emissionen af forurenende luftarter de specifikke niveauer, som fabrikanten har angivet,		X	
	Målinger gælder ikke for totaktsmotorer.	(b) Eller, såfremt denne oplysning ikke foreligger, overstiger CO-emissionen, (i) for køretøjer, der ikke har et avanceret emissionskontrollsystem, — 4,5 %, eller — 3,5 % i henhold til tidspunktet for første registrering eller ibrugtagning som angivet i kravene ¹ . (ii) for køretøjer, der har et avanceret emissionskontrollsystem, — med motoren i tomgang: 0,5 % — ved høj tomgangshastighed: 0,3 % eller — med motoren i tomgang: 0,3 % ⁽⁷⁾ — ved høj tomgangshastighed: 0,2 % eller — med motoren i tomgang: 0,2 % ⁽⁸⁾ — ved høj tomgangshastighed: 0,1 % i henhold til tidspunktet for første registrering eller ibrugtagning som angivet i kravene ¹ .		X	
		c) Lambdakoefficient uden for området $1 \pm 0,03$ eller ikke i overensstemmelse med fabrikantens anvisning.		X	
8.2.2.3. NO _x -måling	<u>Klargøring af køretøjet:</u> [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 17] - [...] <u>Klargøring af måleinstrument:</u> — [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 17]	Måleresultatet overstiger NO _x -grænse, som skal specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 17].		X	

	17, eller kombineret med ovenstående PN-måling]. — Instrumentets egenkontrol [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 17]. Før hver prøvning kontrolleres det, at prøvetagningssystemet er i god stand, herunder kontrolleres prøvetagningsslangen og sonden for skader. Kontrolprocedure: — [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 17, eller kombineret med ovenstående PN-måling].				
--	---	--	--	--	--

8.2.3 Måling af udstødningsemissioner – motorer med kompressionstænding	Kontrolprocedurer: For køretøjer fra emissionsklasse Euro 5b og Euro VI og nyere: Måling af partikelantal (PN-måling) i overensstemmelse med 8.2.3.1. For køretøjer op til emissionsklasse Euro 5a og Euro V: Måling af tæthed i overensstemmelse med 8.2.3.2. For køretøjer, der er udstyret med partikelfiltre, kan medlemsstaterne anvende PN-måling i overensstemmelse med 8.2.3.1 i stedet for måling af tæthed. For køretøjer fra emissionsklasse Euro 6d-TEMP og Euro VI og nyere: NO_x-måling i overensstemmelse med 8.2.3.3.				
8.2.3.1 Måling af partikelantal	Klargøring af køretøjet: Ved prøvningens begyndelse bør køretøjets motor være: — kørt varm, dvs. at motorens kølevæsketemperatur over 60 °C og helst over 70 °C — konditioneret, ved at lade motoren køre med lav tomgang i en periode og/eller ved stationær acceleration op til højst 2 000 omdrejninger pr. minut eller ved kørsel. Den anbefalede samlede konditioneringstid er mindst 300 sekunder. Under prøvningen må køretøjet ikke udføre aktiv regenerering af partikelfilteret. Der kan udføres en hurtig prøvning med en kølevæsketemperatur under 60 °C. Hvis køretøjet imidlertid ikke består prøvningen, gentages prøvningen, og køretøjet bør opfylde de fastsatte krav til motorens kølevæsketemperatur og konditioneringen. Klargøring af måleinstrument (som specificeret i afsnit 3, 4 og 5 i Kommissionens henstilling (EU) 2023/688, som vedtaget den 20. marts 2023):	Måleresultatet overstiger 250 000 (1/cm³). For køretøjer op til emissionsklasse Euro 5a og Euro V, som er udstyret med partikelfilter, kan medlemsstaterne anvende en grænse på op til 1 000 000 (1/cm³)		X	

— Instrumentet skal være i tændt tilstand som minimum i den af fabrikanten angivne opvarmningstid. — Med instrumentets egenkontrol som fastsat i afsnit 5 i Kommissionens henstilling (EU) 2023/688 skal det overvåges, at instrumentet fungerer korrekt under driften, og at der udløses en advarsel eller besked i tilfælde af funktionsfejl. Før hver prøvning kontrolleres det, at prøvetagningssystemet er i god stand, herunder kontrolleres prøvetagningsslangen og sonden for skader. Kontrolprocedure: — Partikeltællerens software styrer automatisk instrumentoperatøren gennem prøvningsproceduren. — Sonden anbringes mindst 0,20 m inde i udstødningssystemets afgangsåbning. I berettigede undtagelsestilfælde, hvor det ikke er muligt at tage prøven i den dybde, indsættes sonden mindst 0,05 m. Prøvetagningssonden berører ikke udstødningsrørets vægge. — Hvis udstødningssystemet har mere end én afgangsåbning, udføres prøvningen for dem alle. I dette tilfælde anses den højeste målte PN-koncentration, der måles ved udstødningssystemets forskellige afgangsåbninger, for at være køretøjets PN-koncentration. — Køretøjets motor kører i lav tomgang. Hvis et køretøjs motor ikke tændes ved statiske betingelser, deaktiverer prøvningsoperatøren start/stopsystemet. For hybrid- og pluginhybridkøretøjer skal forbrændingsmotoren tændes. — Efter at sonden er blevet indsat i udstødningsrøret, følges følgende trin: 1. En stabiliseringsperiode på mindst 15 sekunder med motoren i tomgang. Forud for stabiliseringsperioden foretages eventuelt 2-3 accelerationer op til højst 2 000 omdrejninger pr. minut. 2. Efter stabiliseringsperioden måles PN-koncentrationsemissionerne. Prøvningens varighed er mindst 15 sekunder (samlet målevarighed). Prøvningsresultatet er den gennemsnitlige PN-koncentration i måleperioden. Hvis den målte PN-koncentration overstiger to gange grænsen, kan målingen indstilles umiddelbart, før det afventes, at de 15 sekunder skal udløbe. Prøvningsresultatet rapporteres.				
---	--	--	--	--

	Når prøvningsproceduren er fuldført, angiver (og lagrer) instrumentet køretøjets gennemsnitlige PN-koncentration og en "PASS"- eller "FAIL"-meddelelse: — Hvis resultatet er lavere end eller lig med grænseværdien, angiver instrumentet en "PASS"-meddelelse. — Hvis resultatet overstiger grænseværdien, angiver instrumentet en "FAIL"-meddelelse.				
8.2.3.2. Tæthed Køretøjer, der er registreret eller taget i brug inden 1. januar 1980, er undtaget fra dette krav.	Udstødningsskærmens røgtæthed måles ved fri acceleration (ubelastet fra tomgang til tophastighed) i frigeare med tilsluttet kobling og, hvis dette er specificeret i henhold til typegodkendelsesregulativet, aflæsning af egendiagnosesystemet (OBD). i henhold til fabrikantens anbefalinger og andre krav. Klargøring af køretøjet: 1. Køretøjet kan kontrolleres uden klargøring, selv om det af sikkerhedsgrunde bør påses, at motoren er varm og i forsvarlig mekanisk stand.	a) For køretøjer, der er registreret eller taget i brug første gang efter den dato, der er angivet i kravene 1 tætheden overstiger det niveau, der er angivet på fabrikationsskiltet på køretøjet.		X	

	2. Krav til klargøring: (i) Motoren skal være helt varm, f.eks. skal motoroliens temperatur målt ved hjælp af en sonde i målepindsrøret være mindst 80 °C eller normal driftstemperatur, hvis den er lavere, eller motorblokkens temperatur skal målt ved infrarødt strålingsniveau være på mindst en tilsvarende temperatur. Hvis denne måling ikke er mulig på grund af køretøjets konstruktion, kan motorens normale driftstemperatur konstateres ved hjælp af andre metoder, f.eks. ved at motorventilatoren sætter i gang. (ii) Udstødningssystemet renses ved mindst tre frie accelerationscyklusser eller ved en tilsvarende metode. Kontrolprocedure: 1. Motoren og eventuel turbolader sættes i tomgang, før hver enkelt fri accelerationscyklus påbegyndes. For dieselmotorer til tunge køretøjer betyder det, at der ventes mindst 10 sekunder, efter at gaspedalen er sluppet. 2. De enkelte frie accelerationscyklusser påbegyndes ved, at gaspedalen hurtigt (dvs. på under et sekund) og i én bevægelse, men uden voldsomhed, trædes helt i bund for at opnå maksimal indsprøjtning fra indsprøjtningssumpen.	(b) Hvis disse oplysninger ikke foreligger, eller der i henhold til kravene¹ ikke må anvendes referenceværdier, — indsugningsdieselmotorer: 2,5 m⁻¹ — turboladede dieselmotorer: 3,0 m⁻¹, eller — for køretøjer, der er angivet i kravene¹ eller registreret eller taget i brug første gang efter datoen angivet i kravene¹: 1,5 m⁻¹ (⁹) eller 0,7 m⁻¹ (⁸)			
--	--	--	--	--	--

	3. Under hver fri accelerationscyklus skal motoren nå tophastigheden eller den hastighed, som producenten har angivet, eller, hvis disse oplysninger ikke foreligger, to tredjedele af tophastigheden, før gaspedalen slippes. Dette kan kontrolleres ved f.eks. at overvåge motorhastigheden eller ved at lade tilstrækkelig tid gå, fra gaspedalen trædes ned, til den slippes. Dette kan kontrolleres ved f.eks. at overvåge motorhastigheden eller ved at lade tilstrækkelig tid gå, fra gaspedalen trædes ned, til den slippes; det vil for køretøjer i kategori M₂, M₃, N₂ og N₃ sige mindst to sekunder. 4. Et køretøj må kun kasseres, hvis det aritmetiske gennemsnit af mindst tre frie accelerationscyklusser ligger over grænseværdien. Dette kan beregnes ved at se bort fra målinger, der afviger betydeligt fra det målte gennemsnit, eller resultatet af andre statistiske beregninger, som tager hensyn til målingernes spredning. Medlemsstaterne kan begrænse antallet af kontrolcyklusser. 5. For at undgå unødvendig kontrol kan medlemsstaterne kassere køretøjer, hvis målte værdier ligger betydeligt over grænseværdien efter mindre end tre frie accelerationscyklusser eller efter rensningscyklusserne. For på samme måde at undgå unødvendig kontrol kan medlemsstaterne godkende køretøjer, hvis målte værdier ligger betydeligt under grænseværdien efter færre end tre frie accelerationscyklusser eller efter rensningscyklusserne.				
--	---	--	--	--	--

Punkt	Metode	Årsager til, at køretøjet ikke kan godkendes	Vurdering af mangler		
			Mindre	Væsentlige	Farlige
8.2.3.3. NO _x -måling	Klargøring af køretøjet: Forud for prøvningen skal køretøjets system til efterbehandling af udstødningen være opvarmet, det er i en sådan tilstand, at SCR-enheden (SCR: selektiv katalytisk reduktion) på effektiv vis kan nedbringe køretøjets NO_x-emissioner, ved kørsel i mindst 5 minutter eller ved en tilsvarende metode. Når denne tilstand er opnået, må motoren ikke slukkes, og målingen foretages inden for 3 minutter for køretøjer i klasse M₁ og N₁ og inden for 3,5 minut for køretøjer i klasse M₂, M₃, N₂ og N₃. Hvis det er muligt, fastslås det, at køretøjet er parat til prøvning, ved at kontrollere indikatorlampen på instrumentbrættet eller via køretøjets grænseflade (OBD- eller OBM-aflæsning). Under prøvningen må køretøjet ikke udføre aktiv regenerering af partikelfilteret. Klargøring af måleinstrument: — Anordningen til måling af NO_x-emissioner skal være i tændt tilstand som minimum i den af fabrikanten angivne opvarmningstid. — Med instrumentets egenkontrol [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 17] skal det overvåges, at instrumentet fungerer korrekt under driften, og at der udløses en advarsel eller besked i tilfælde af funktionsfejl. Før hver prøvning kontrolleres det, at prøvetagningssystemet er i god stand, herunder kontrolleres prøvetagningsslangen og sonden for skader. Kontrolprocedure: — NO_x-analysatorens software styrer automatisk instrumentoperatøren gennem prøvningsproceduren. — Sonden anbringes mindst 0,20 m inde i udstødningssystemets afgangsåbning. I berettigede	Måleresultatet overstiger 40 ppm.		X	

	undtagelsestilfælde, hvor det ikke er muligt at tage prøven i den dybde, indsættes sonden mindst 0,05 m. Prøvetagningssonden berører ikke udstødningsrørets vægge. — Hvis udstødningssystemet har mere end én afgangsåbning, udføres prøvningen for dem alle. I dette tilfælde anses den højeste målte NO_x-koncentration, der måles ved udstødningssystemets forskellige afgangsåbninger, for at være køretøjets NO_x-koncentration. — Køretøjets motor kører i lav tomgang. — Efter at sonden er blevet indsat i udstødningsrøret, følges følgende trin: 1. En stabiliseringsperiode på mindst 15 sekunder med motoren i tomgang. 2. Efter stabiliseringsperioden måles NO_x-koncentrationsemissionerne. Prøvningens varighed er mindst 15 sekunder (samlet målevarighed). Prøvningsresultatet er den gennemsnitlige NO_x-koncentration i måleperioden. Når prøvningsproceduren er fuldført, angiver (og lagrer) instrumentet køretøjets gennemsnitlige NO_x-koncentration og en "PASS"- eller "FAIL"-meddelelse: — Hvis resultatet er lavere end eller lig med grænseværdien, angiver instrumentet en "PASS"-meddelelse. — Hvis resultatet overstiger grænseværdien, angiver instrumentet en "FAIL"-meddelelse.				
--	--	--	--	--	--

"

xxxiv) I tabellen affattes punkt 8.4.1 således:

"

8.4.1. Væskeudsivning	Visuel inspektion.	En udsivning af anden væske end vand, der er for stor, og som kan forventes at skade miljøet eller udgøre en fare for andre trafikanter. Konstant dråbedannelse, der udgør en meget alvorlig risiko.		X	X
-----------------------	---------------------------	--	--	---	---

"

xxxv) I tabellen tilføjes følgende som punkt 10:

"

10. ELEKTRONISKE SIKKERHEDSSYSTEMER					
10.1. Statisk kurvelys Beskrivelse: Under kørsel i sving aktiveres en ekstra forlygte. Virker ved op til 40 km/t, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 48 eller UNECE-R 119.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X	X	X
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.			
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X	X	X
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			

10.2 Adaptiv fartpilot Beskrivelse: Systemet fastholder køretøjets hastighed, afhængigt af den foretrukne hastighed og afstanden til det forankørende køretøj.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) System eller komponenter beskadiget, eller sensorer tydeligvis ikke korrekt indstillet.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.3 Adaptive deflektorer Beskrivelse: Afhængigt af køretøjets hastighed justeres luftdeflektorerne med henblik på at forbedre stabiliteten under kørslen.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	

		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.4 Airbag Beskrivelse: I tilfælde af en ulykke mindsker airbags risikoen for skader ved deres absorberende virkning, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 12, UNECE-R 14 eller UNECE-R 16.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) Systemer eller komponenter (f.eks. sædesensor) mangler tydeligvis.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer.			X
10.5 Aktiv nakkestøtte Beskrivelse: Systemet mindsker faren for en piskesmældsskade i tilfælde af en påkørsel bagfra ved at flytte nakkestøttens position i retning af hovedet.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	g) Systemer eller komponenter virker tydeligvis ikke (f.eks. fordi de ikke er egnede til køretøjet).		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer.			X

		g) System eller komponenter virker ikke, hvis det er relevant, eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer.	X	X	X
10.6 Aktiv motorhjelms Beskrivelse: Ved automatisk at løfte motorhjelmen sikrer systemet en større sammentrykkelig zone i tilfælde af en ulykke, der involverer en fodgænger.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke (f.eks. fordi det er forældet), hvis det er relevant, eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.7 Automatisk bremseholdfunktion Beskrivelse: Systemet holder, uafhængigt, køretøjet bremset efter standsning ved hjælp af driftsbremsen og/eller parkeringsbremsen og slipper automatisk bremsen ved igangsætning.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.8 Automatisk indstilling af	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X	

forlygter Beskrivelse: Afhængigt af last og (valgfrit) hældningsvinkel regulerer systemet forlygternes lodrette indstilling, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 121.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.9 Automatisk nødbremsesystem Beskrivelse: Systemet begynder, uafhængigt, at bremse for at undgå en kollision med en forhindring eller en anden trafikant eller for at mindske følgerne af en kollision, som ikke kan undgås.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) System eller komponenter beskadiget, eller sensorer tydeligvis ikke korrekt indstillet.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.10 Antiblokeringsystem Beskrivelse: Systemet forhindrer automatisk blokering af hjulene under bremsning ved hjælp af selektiv reduktion af bremsekraften på hjulene, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 13 og forordning (EU) 2019/2144.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. lydkomponenter).		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) System eller komponenter (f.eks. hjulhastighedssensor) er beskadigede.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X

		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.11 Automatisk lyskontrol Beskrivelse: Afhængigt af lysstyrken i omgivelser tænder og slukke systemet automatisk nærlyset.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.12 Elektromekanisk servostyring Beskrivelse: Støtten til styring genereres af en elektrisk motor.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke (f.eks. at servoforstærkningen virker ikke) eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. manglende overensstemmelse mellem rattets vinkel og hjulenes vinkel). Styreevne påvirkes.		X	X

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.13 Elektronisk firehjulsstyring Beskrivelse: Der er styring på to aksler, med en styrevinkel på over 3° på alle styrede hjul, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 79 og forordning (EU) 2019/2144.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.14 Elektroniske dæmpning	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X	

Beskrivelse: Systemet justerer, afhængigt af kørselssituationen, støddæmpernes udvidelse og sammentrykningfaser.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.15 Elektronisk bremsesystem Beskrivelse: En bremsepedalsensor og/eller tryksensor registrerer anmodningen om bremsning og beregner den optimale bremsekraft for hvert hjul, således at alle hjulbremses aktiveres på optimal vis.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed, eller suppleret af prøvning på vej.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X			
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X		
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X		X	X
10.16 Elektronisk stabilitetsprogram Beskrivelse: Systemet stabiliserer køretøjet eller hele vogntoget i kritiske, dynamiske kørselssituationer, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og UNECE-R 140.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter (f.eks. hjulhastighedssensorer) mangler.		X		
		b) System eller komponenter (f.eks. hjulhastighedssensorer) er beskadigede.		X		
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X		
		d) Ledningsnet beskadiget.		X		
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X		
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X		X	X

		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.17 Fjernlysassistent Beskrivelse: Systemet aktiverer og deaktiverer automatisk fjernlyset afhængigt af kørselssituationen og lysforholdene.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.18 Hastighedsbegrænser Beskrivelse: Under kørslen forhindrer systemet overskridelse af en fastsat maksimalhastighed. Relevant, hvis obligatorisk, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 89 og forordning (EU) 2019/2144.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler (f.eks. plomberinger eller plader) eller er ikke monteret i overensstemmelse med kravene.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. på grund af indgreb eller manipulation, eller dækstørrelsen ikke er i overensstemmelse med kalibreringsparametrene, eller ukorrekt fastsat hastighed, hvis dette kontrolleres).		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X	
10.19 Selestrammer og selebegrænser Beskrivelse: I tilfælde af en ulykke strammes sikkerhedsselen til en referenceposition og/eller sikkerhedsselen kraft begrænses elektronisk, og de kræfter, der påvirker personerne, begrænses således, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 16 eller UNECE-R 94.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler eller er uegnet til køretøjet.		X		
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X		
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X		
		d) Ledningsnet beskadiget.		X		
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X		
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X	X	X	
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.				
		Fare for ombordværende personer.				X
		g) System eller komponenter virker ikke, hvis det er relevant, eller virker ikke på plausibel vis.		X		
h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X	X	X			
Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.						
Fare for ombordværende personer.						
10.20	Baglygteskift	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X	

Beskrivelse: Afhængigt af driftstatus og/eller fejl i lyskilderne overtages lysfunktionen af andre lyskilder.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.21 Dynamisk kurvelys Beskrivelse: Ved kørsel i sving og afhængigt af styrevinklen drejes lyskeglen, og/eller en yderligere forlygter aktiveres, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 48, UNECE-R 98 UNECE-R 112 or UNECE-R 123.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.22 Styreassistent Beskrivelse: Afhængigt af kørselssituationen ændres styrevinklen automatisk uden indgriben fra føreren. Relevant, hvis indgrebet i styreingen sker ved hastigheder over 15 km/t, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 79.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X

		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. lydkomponenter).		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.23 Indstilling af højde Beskrivelse: Systemet ændrer afstanden mellem køretøjets chassis og vejen.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.24 Nødbremsesignal Beskrivelse: Ved kraftig deceleration aktiveres havariblink og/eller yderligere lysflader, og/eller den bagvedkørende trafik advares ved hjælp af blinkende stoplys, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 48 eller UNECE-R 13.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		f) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.25	Prækollisionsystem	a) System eller komponenter mangler.		X	

Beskrivelse: I en kritisk kørselssituation forberedes køretøjet på en kollision, således at risikoen for skade på passagerer og/eller andre trafikanter mindskes.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. elektriske ruder).		X	
10.26 Advarsel om lavt dæktryk Beskrivelse: Systemet konstaterer tab af dæktryk ved hjælp af integrerede sensorer og/eller utroværdige værdier for hjulhastighed, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og UNECE-R 141.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.27 Antispinregulering Beskrivelse: Systemet forhindrer, ved anvendelse af bremsekraft, hjulspind på de trækkende hjul.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X

		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.28 Variabelt styreforhold Beskrivelse: Systemet varierer styretøjets udvekslingsforhold afhængigt af kørselssituationen.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke (f.eks. at servoforstærkningen virker ikke) eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. manglende overensstemmelse mellem rattets vinkel og hjulenes vinkel). Styreevne påvirkes.		X	X

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.29 Vælteskyttelse (aktiv) Beskrivelse: I tilfælde af overhængende fare for, at køretøjet vælter, skydes støttende elementer ud for at sikre overlevelseshfrirummet, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og UNECE-R 21.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.30	Brintinstallation	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X

Beskrivelse: Brinten opbevares i køretøjet og anvendes til køretøjets fremdrift, enten ved forbrænding i en forbrændingsmotor eller ved omdannelse i en brændselscelle med en supplerende elektrisk motor.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.31 Igangsætningshjælp Beskrivelse: Hjælper ved igangsætning, f.eks. ved at hæve den løftbare aksel eller kortvarigt at anvende bremsetryk eller ved automatisk at deaktivere parkeringsbremsen.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.32 Stabilisering af påhængskøretøj Beskrivelse: Med selektiv bremsning af påhængskøretøjet ved hjælp af driftsbremserne stabiliseres hele vogntoget.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X

		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.33 Retarderbremse Beskrivelse: Et yderligere bremsesystem, som kan fortsætte med at bremse i længere tid uden væsentlig reduktion af bremseevnen, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 13 og forordning (EU) 2019/2144.	Visuel inspektion (om muligt med retarderbremsen aktiveret og ikke aktiveret), suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler (f.eks. løs forbindelse eller montering).		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		j) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.34 Deaktivering af differentialespærring Beskrivelse: Når dette system er aktiveret, låses differentialespærringen op på grundlag af parametre (f.eks. hjulspind, styrevinkel og hastighed).	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis. Styreevne påvirkes.		X	X

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.35 Elektronisk kontrolleret styrende og følgende aksel Beskrivelse: De medstyrende aksler er yderligere aksler med elektronisk kontrolleret styring. Styrekraften genereres af en hydraulisk pump eller af den sideværts kraft på hjulene.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis. Styreevne påvirkes.		X	X

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.36 Elektronisk styretøjsdæmper Beskrivelse: Styretøjsdæmperen kontrolleres elektronisk.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis. Styreevne påvirkes.		X	X

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.37 Busstopbremse Beskrivelse: Systemet sikrer udøvelse af bremsetryk ved stilstand, uafhængigt af aktivering af bremsepedalen. Bussen kan først begynde at bevæge sig, når dørene er lukket.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.38	Knælesystem	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X

Beskrivelse: Systemet gør det muligt at sænke et vej køretøj for at gøre det lettere for passagerer at stige ind og ud.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.39 Styrebremse Beskrivelse: Ved kørsel i sving udøves doseret bremsning på et eller flere hjul.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		Styreevne påvirkes.			X
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.40 Dæktrykkontrol Beskrivelse: Systemet regulerer dæktrykket efter førerens krav.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.41 Stabilisering af glidende led Beskrivelse: Det artikulerede led stabiliseres med dæmpning, afhængigt af køretøjets hastighed, trykket i cylindrene på de artikulerede dæmpere, styretøjet og drejevinklen.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X

		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.42 Parkeringsbremse på fire hjul Beskrivelse: Systemet udøver bremsetryk i hjulcylindrene ved alle fire hjul.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.43 Anordning til lås af forhjul Beskrivelse: Forhjulsophæng, som tillader sideværts hældning af motorcyklen; kan låses og låses op med en elektrisk aktuator. Låses op automatisk over en vis hastighed.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.44	Adaptive forlygter	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.	X	

Beskrivelse: Belysningen af det omgivende vejareal og/eller den direkte belysning af trafikanter i fareområdet foran køretøjet optimeres ved hjælp af dynamisk tilpasning af lyskeglerne.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.45 Elektrisk aktiveret parkeringsbremse Beskrivelse: Parkeringsbremsefunktionen udløses eller overføres elektronisk eller elektromekanisk.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.46 Støtte til vognbaneskift Beskrivelse: Ved vognbaneskift advarer systemet føreren om køretøjer i den tilstødende vognbane og styrer køretøjet tilbage.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X

		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.47 Vognbaneassistance Beskrivelse: Systemet advarer føreren, når køretøjet utilsigtet er ved at forlade sin vognbane, og styrer køretøjet tilbage, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og Kommissionens gennemførelsesforordning (EU) 2021/646*.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.48 Automatisk eCall Beskrivelse: Systemet udløses automatisk af sensorer i køretøjet eller manuelt; det overfører et minimumdatasæt (EN 15722) via mobilkommunikationsnet og opretter en lydforbindelse på grundlag af (alarm)nummeret mellem køretøjets passagerer og alarmcentralen, i overensstemmelse med Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2015/758** og Kommissionens delegerede forordning (EU) 2017/79***.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed. Verifikationen af minimumdatasættet omfatter kontrol af, hvorvidt: - de obligatoriske felter er udfyldt med troværdige oplysninger - afvigelsen mellem det af det køretøjsmonterede system angivne sted og det faktisk sted er under 150 meter. Beregningen kan foretages i henhold til punkt 2.5 i bilag I til Kommissionens delegerede forordning (EU) 2017/79 - afvigelsen mellem minimumdatasættets tidsstempel og tidsstemplet på aflæsningen er under 60 sekunder.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning (Fejlindikatorlampen for eCall) giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis: - lydkomponenter (f.eks. at køretøjet ikke består ekkotesten) - minimumdatasæt ikke korrekt.		X	

		h) Anden fejl (f.eks. fejl i mobilkommunikationsudstyr, elektronisk styreenhed eller vedrørende GPS-signal). Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer.	X	X	X	
10.49 Aktiv rullestabilisering Beskrivelse: Systemet aktiverer, ved hjælp af aktuatorer en rullebevægelse, som modvirker køretøjets rullebevægelser, afhængigt af den aktuelle kørselssituation.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X		
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X		
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X		
		d) Ledningsnet beskadiget.		X		
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X		
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X			
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X		
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X	
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X		
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X			
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X		
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X	
10.50	Kameramonitor	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X	

Beskrivelse: Systemet genererer som minimum en del af det indirekte synsfelt med en kombination af kameraer (f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 46).	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.51 Akustisk advarselsanordning Beskrivelse: Ved lav hastighed genererer systemet en specifik ekstern lyd for at advare f.eks. fodgængere.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.52 Ekstern basisbelysning Beskrivelse: Systemet tænder/slukker basislysanordningerne (f.eks. blinklygter).	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis eller overholder ikke typegodkendte støjniveauer.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X

		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.53 System til automatisk vognbaneassistance (ALKS) Beskrivelse: Et system, som aktiveres af føreren, og som holder køretøjet i dets vognbane ved at kontrollere køretøjeret bevægelser sideværts og i længderetningen i længere perioder, uden at der er behov for yderligere input fra føreren (f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 157).	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.54 Drejeassistent Beskrivelse: Et system, som oplyser føreren om en mulig kollision med en trafikant (f.eks. en cyklist) nær køretøjets side (f.eks. i overensstemmelse UNECE-R 151).	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X

10.55 Takograf Beskrivelse: Et system, som registrerer en førers køretid, pauser og hviletid samt perioder med andet arbejde, f.eks. i overensstemmelse med Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) nr. 165/2014****.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler (f.eks. plomberinger eller plader) eller er ikke monteret i overensstemmelse med kravene (f.eks. forældet plade).		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter (f.eks. ulæselig plade).		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.		X	X
10.56 Intelligent farttilpasning Beskrivelse: System, som hjælper føreren med at holde den	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske	g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. på grund af indgreb eller manipulation, eller dækstørrelsen ikke er i overensstemmelse med kalibreringsparametrene, eller ukorrekt fastsat hastighed, hvis dette kontrolleres).		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.56 Intelligent farttilpasning Beskrivelse: System, som hjælper føreren med at holde den	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	

hensigtsmæssige fart i forhold til vejmiljøet ved at give dedikeret og hensigtsmæssig feedback, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og Kommissionens delegerede forordning (EU) 2021/1958*****.	karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		g) Anden fejl Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.57 Bakdetektion Beskrivelse: System, som gør føreren opmærksom på mennesker og genstande bag køretøjet med det primære formål at undgå kollisioner under bakning, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og UNECE-R 158.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.58 Trætheds- og opmærksomhedsadvarsel Beskrivelse: System, der vurderer førerens årvågenhed gennem analyse af køretøjssystemer og om nødvendigt giver føreren en advarsel, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og Kommissionens delegerede forordning (EU) 2021/1341*****.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X

		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.59 Avanceret distraktionsadvarsel Beskrivelse: System, der hjælper føreren med at holde opmærksomhed på trafiksituationen og advarer føreren, når denne distraheres, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og Kommissionens delegerede forordning (EU) 2023/2590*****.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.60 Hændelsesdatalogger Beskrivelse: System, system, der alene har til formål at registrere og lagre kritiske kollisionrelaterede parametre og oplysninger kort før, under og umiddelbart efter en kollision, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144, Kommissionens delegerede forordning (EU) 2022/545***** og UNECE-R 160.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. fordi data ikke er tilgængelige).		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
10.61 Automatiseret kørselssystem Beskrivelse: Systemer, der er i stand til løbende at udføre hele den dynamiske kørselsopgave i det fuldautomatiske køretøj, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og Kommissionens gennemførelsesforordning (EU) 2022/1426*****.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.62 ystemer til overvågning af førerens tilgængelighed (automatiseret kørsel) Beskrivelse: System, der vurderer, om føreren er i stand til om nødvendigt at overtage et selvkørende køretøjs kørselsfunktion i visse situationer, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og UNECE-R 157.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. menneske-maskine-grænsefladen (HMI)).		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X

		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. menneske-maskine-grænsefladen (HMI)).		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X

*Kommissionens gennemførelsesforordning (EU) 2021/646 af 19. april 2021 om regler for anvendelsen af Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2019/2144 for så vidt angår ensartede procedurer og tekniske specifikationer for typegodkendelse af motorkøretøjer med hensyn til nødsystemer til vognbaneassistance (ELKS) (EUT L 133 af 20.4.2021, s. 31, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_impl/2021/646/oj).

** Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2015/758 af 29. april 2015 om typegodkendelseskrav for indførelse af et køretøjsmonteret eCall-system, der er baseret på 112-tjenesten, og om ændring af direktiv 2007/46/EF (EUT L 123 af 19.5.2015, s. 77, ELI: <http://data.europa.eu/eli/reg/2015/758/oj>).

*** Kommissionens delegerede forordning (EU) 2017/79 af 12. september 2016 om fastsættelse af detaljerede tekniske krav og prøvningsprocedurer for EF-typegodkendelse af køretøjer med hensyn til deres 112-baserede køretøjsmonterede eCall-systemer, af 112-baserede køretøjsmonterede separate tekniske eCall-enheder og -komponenter og om supplerende og ændring af Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2015/758 for så vidt angår undtagelser og gældende standarder (EUT L 12 af 17.1.2017, s. 44, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_del/2017/79/oj).

**** Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) nr. 165/2014 af 4. februar 2014 om takografer inden for vejtransport, om ophævelse af Rådets forordning (EØF) nr. 3821/85 om kontrolapparatet inden for vejtransport og om ændring af Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EF) nr. 561/2006 om harmonisering af visse sociale bestemmelser inden for vejtransport (EUT L 60 af 28.2.2014, s. 1, ELI: <http://data.europa.eu/eli/reg/2014/165/oj>).

***** Kommissionens delegerede forordning (EU) 2021/1958 af 23. juni 2021 til supplerende af Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2019/2144 med nærmere regler vedrørende de specifikke prøvningsprocedurer og tekniske krav til typegodkendelse af motorkøretøjer for så vidt angår intelligente farttilpasningssystemer samt til typegodkendelse af sådanne systemer som separate tekniske enheder og om ændring af bilag II til nævnte forordning (EUT L 409 af 17.11.2021, s. 1, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_del/2021/1958/oj).

***** Kommissionens delegerede forordning (EU) 2021/1341 af 23. april 2021 om supplerende regler til Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2019/2144 i form af de nærmere regler for de specifikke prøvningsprocedurer og tekniske krav i forbindelse med typegodkendelse af motorkøretøjer for så vidt angår systemer til træthed- og opmærksomhedsadvarsel og om ændring af bilag II til nævnte forordning (EUT L 292 af 16.8.2021, s. 4, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_del/2021/1341/oj).

***** Kommissionens delegerede forordning (EU) 2023/2590 af 13. juli 2023 om supplerende regler til Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2019/2144 i form af de nærmere regler for de specifikke prøvningsprocedurer og tekniske krav i forbindelse

med typegodkendelse af visse motorkøretøjer for så vidt angår systemer til avanceret distraktionsadvarsel og om ændring af nævnte forordning (EUT L, 2023/2590, 22.11.2023, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_del/2023/2590/oj).

***** Kommissionens delegerede forordning (EU) 2022/545 af 26. januar 2022 om supplerende regler til Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2019/2144 med nærmere regler vedrørende de specifikke prøvningsprocedurer og tekniske krav til typegodkendelse af motorkøretøjer for så vidt angår kollisionsskadedatarekorderen samt til typegodkendelse af sådanne systemer som separate tekniske enheder og om ændring af bilag II til nævnte forordning (EUT L 107 af 6.4.2022, s. 18, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_del/2022/545/oj).

***** Kommissionens gennemførelsesforordning (EU) 2022/1426 af 5. august 2022 om regler for anvendelsen af Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2019/2144 for så vidt angår ensartede procedurer og tekniske specifikationer for typegodkendelse af det automatiserede kørselssystem (ADS) i fuldautomatiske køretøjer (EUT L 221 af 26.8.2022, s. 1, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_impl/2022/1426/oj).

"

2) I bilag III foretages følgende ændringer:

(a) I afdeling I "Faciliteter og udstyr", stk. 1, foretages følgende ændringer:

i) Nr. 9) og 10) affattes således:

"9) en lydniveaumåler af klasse II, hvis lydniveauet måles

10) en 4-gasanalytator i overensstemmelse med Europa-Parlamentets og Rådets direktiv 2014/32/EU*.

* Europa-Parlamentets og Rådets direktiv 2014/32/EU af 26. februar 2014 om harmonisering af medlemsstaternes love om tilgængeliggørelse på markedet af måleinstrumenter (EUT L 96 af 29.3.2014, s. 149, ELI: <http://data.europa.eu/eli/dir/2014/32/oj>)."

ii) Følgende tilføjes som nr. 16) og 17):

"16) anordning til måling af partikelantalemissioner med en tilstrækkelig nøjagtighed

17) [fra et år efter ikrafttrædelsen af den delegerede, der henvises til i artikel 17], en anordning til måling af emissioner af nitrogenoxider (NO_x)."

b) I del II affattes tabel I således:

"Tabel I (*)

Minimumsudstyr, der kræves for at udføre en teknisk kontrol

Køretøjer		Klasse		Udstyr, der kræves for hver prøveposition, der er anført i afdeling I																
	Maksimal masse			1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
1. Motorcykler			¹																	
		L1e	P	x								x	x		x	x	x			
		L3e, L4e	P	x								x	x		x	x	x			
		L3e, L4e	D	x								x		x	x	x	x			
		L2e	P	x	x							x	x		x	x	x			
		L2e	D	x	x							x		x	x	x	x			
		L5e	P	x	x							x	x		x	x	x			
		L5e	D	x	x							x		x	x	x	x			
		L6e	P	x	x							x	x		x	x	x			
		L6e	D	x	x							x		x	x	x	x			
		L7e	P	x	x							x	x		x	x	x			
		L7e	D	x	x							x		x	x	x	x			
2. Køretøjer til personbefordring																				

Køretøjer		Klasse		Udstyr, der kræves for hver prøveposition, der er anført i afdeling I																
	Maksimal masse			1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
	Op til 3 500 kg	M ₁ , M ₂	P	x	x		x					x	x		x	x	x	x	x	x
	Op til 3 500 kg	M ₁ , M ₂	D	x	x		x					x		x	x	x	x		x	x
	> 3 500 kg	M ₂ , M ₃	P	x	x	x		x	x	x	x	x	x		x	x	x	x	x	x
	> 3 500 kg	M ₂ , M ₃	D	x	x	x		x	x	x	x	x		x	x	x	x		x	x
3. Køretøjer til godstransport																				
	Op til 3 500 kg	N ₁	P	x	x		x					x	x		x	x	x	x	x	x
	Op til 3 500 kg	N ₁	D	x	x		x					x		x	x	x	x		x	x
	> 3 500 kg	N ₂ , N ₃	P	x	x	x		x	x	x	x	x	x		x	x	x	x	x	x
	> 3 500 kg	N ₂ , N ₃	D	x	x	x		x	x	x	x	x		x	x	x	x		x	x
4. ► M1 Specialkøretøjer afledt af køretøjer tilhørende klasse N, T1b, T2b, T3b, T4.1b, T4.2b og T4.3b ◀																				
	Op til 3 500 kg	N ₁	P	x	x		x					x	x		x	x	x	x	x	x
	Op til 3 500 kg	N ₁	D	x	x		x					x		x	x	x	x		x	x

Køretøjer		Klasse		Udstyr, der kræves for hver prøveposition, der er anført i afdeling I																
	Maksimal masse			1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
	> 3 500 kg	N ₂ , N ₃ , ► M1 T1b, T2b, T3b, T4.1b, og T4.2b ◀ T4.3b	P	x	x	x		x	x	x	x	x	x		x	x	x	x	x	x
	> 3 500 kg	N ₂ , N ₃ , ► M1 T1b, T2b, T3b, T4.1b, og T4.2b ◀ T4.3b	D	x	x	x		x	x	x	x	x		x	x	x	x		x	x
5. Påhængskøretøjer	Op til 750 kg	O ₁		x												x				
	> 750 til 3 500 kg	O ₂		x	x		x									x				
	> 3 500 kg	O ₃ , O ₄		x	x	x			x	x	x					x				

* De køretøjsklasser, som falder uden for dette direktivs anvendelsesområde, er indsat som vejledning.

¹ P ... benzin (motor med styret tænding); D ... diesel (kompressionstænding).

"

(3) I bilag IV affattes punkt 2, litra a), nr. i) og ii) således:

- "i) køretøjsteknologi
- bremseapparater
- styreapparatet
- synsfelter
- lysinstallation, belysningsudstyr og elektroniske komponenter
- aksler, hjul og dæk
- chassis og karrosseri
- gener og emissioner
- alternative fremdriftsformer (højspændings-, hybrid- og brintsystemer)
- yderligere krav til specialkøretøjer
- ii) prøvningsmetoder (herunder den nødvendige uddannelse til inspektion af køretøjer udstyret med højspændingssystemer)".

BILAG [III]

I bilag II, III, IV og V til direktiv 2014/47/EF foretages følgende ændringer:

(1) Bilag II ændres således:

a) I punkt 1 tilføjes følgende som punkt 10):

"10) Elektroniske sikkerhedssystemer."

b) I punkt 3 foretages følgende ændringer:

i) Overskriften affattes således:

"3. PRØVNINGENS INDHOLD OG METODER, ÅRSAGER TIL, AT
KØRETØJET IKKE KAN GODKENDES, OG VURDERING AF MANGLER
VED KØRETØJER

xvii) I tabellen affattes punkt 1.1.3 til 1.1.6 således:

"

1.1.3. Vakuumpumpe eller kompressor og beholdere	Visuel inspektion af komponenterne under normalt arbejdstryk. Kontrollér, hvor lang tid det tager vakuummet eller lufttrykket at nå et sikkert arbejdstryk, og kontrollér funktionen af alarmanordningen, flervejssikkerhedsventilen og overtryksventilen. Aktivering af bremsen indebærer, at bremsepedalen/-håndtaget trykkes ned, hvilket muliggør, at bremseenhederne påvirkes med den fulde strøm af bremsepåvirkningstryk ved luft/væske.	a) Utilstrækkeligt lufttryk/vakuum til at aktivere bremsen mindst fire gange, efter at alarmanordningen har givet signal (eller trykmåleren er uden for det sikre område).		X	
		Mindst to gange, efter at alarmanordningen har givet signal (eller trykmåleren er uden for det sikre område).			X
		b) Tid til opnåelse af sikkert arbejdstryk er længere, end kravene tillader ¹ .		X	
		c) Flervejssikkerhedsventil eller overtryksventil virker ikke.		X	
		d) Lækager, der bevirker et mærkbart trykfald, eller hørlig luftudsivning.		X	
		Lækager, der bevirker et kritisk trykfald.			X
1.1.4. Alarmanordning ved for lavt tryk	Funktionel kontrol.	e) Ydre beskadigelse, som kan forventes at påvirke bremseapparatets funktion.		X	
		Alarmanordningen virker ikke korrekt eller er defekt.	X		
1.1.5. Håndaktiveret bremseventil	Visuel inspektion af komponenterne under aktivering af bremseapparatet.	Lavt tryk angives ikke.		X	
		a) Betjeningsanordning revnet, beskadiget eller for slidt.		X	
		b) Betjeningsanordning utilstrækkeligt fastgjort på ventil eller ventil utilstrækkeligt fastgjort.		X	
		c) Løse tilslutninger, defekt fastgørelse eller utætheder i systemet.		X	
		d) Utilfredsstillende funktion.		X	

1.1.6. Parkeringsbremse (bremseudløser, betjeningsarm, parkeringsbremsetandkrans)	Visuel inspektion af komponenterne under aktivering af bremseapparatet.	a) Tandkransen spærrer ikke tilstrækkeligt.		X	
		b) Slid på betjeningsarmens aksel eller spærreanordningen.	X		
		For stort slid.		X	
		c) For stor vandring i betjeningsarmen som tegn på forkert justering.		X	
		d) Udløser mangler, er beskadiget eller virker ikke.		X	
		e) Fungerer ikke korrekt, alarmanordning giver signal om defekt.		X	

"

iii) I tabellen affattes punkt 1.1.13 således:

"

1.1.13. Bremsebakker og -klodser	Visuel inspektion.	Bakke eller klods for slidt (minimumsmærke nået).		X	
		Bakke eller klods for slidt (minimumsmærke ikke synligt).			X

		b) Bakke eller klods tilsmudset (olie, fedt osv.).		X	
		Bremseevne påvirkes.			X
		c) Bakke eller klods mangler eller er monteret forkert eller er tydeligvis af en forkert type.			X
		d) Slidindikatorens elektriske system er afbrudt eller beskadiget.	X		

"

iv) I tabellen affattes punkt 1.1.18 således:

"

1.1.18. Justeringsanordninger og indikatorer	Visuel inspektion af komponenterne under aktivering af bremseapparatet, hvis muligt.	a) Justeringsanordning beskadiget, har sat sig fast eller bevæger sig unormalt, har stærkt slid eller er forkert justeret.		X	
		b) Justeringsanordning defekt.		X	
		c) Monteret eller udskiftet forkert.		X	

.

v) I tabellen udgår punkt 1.1.19.

vi) I tabellen affattes punkt 1.1.23 således:

"

1.1.23. Påløbsbremse	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Fungerer ikke korrekt, f.eks. hvis slaget fra trækstangen overstiger 2/3 af det samlede udslag.		X	
		(b) Løsrivelseskabel defekt eller mangler.		X	

"

vii) I tabellen affattes punkt 1.21 og 1.2.2 således:

"

1.2.1. Præstationer (E)	Bremserne aktiveres gradvist op til maksimal bremsekraft under afprøvning på et bremsefelt, eller såfremt dette ikke er muligt, under en testkørsel på vej. Det skal om muligt sikres, at de mekaniske driftsbremser kontrolleres uden indblanding fra/sammenblanding med regenerativ bremsning eller anden kontinuerlig bremsning.	a) Utilstrækkelig bremsevirkning på et eller flere hjul. Eller køretøjet afviger ved bremseprøve på vej stærkt fra sin kurs under opbremsningen, og/eller der opstår stærke vibrationer driftsbremsens pedal/håndtag. Ingen bremsevirkning på et eller flere hjul.		X	
				X	
		b) Bremsevirkning på et hjul er mindre end 70 % af den højeste registrerede bremsevirkning på et andet hjul på samme aksel. Eller køretøjet afviger ved bremseprøve på vej stærkt fra sin kurs under opbremsningen. Bremsevirkning på et hjul er mindre end 50 % af den højeste registrerede bremsevirkning på det andet hjul på samme aksel, for styrende akslers vedkommende.		X	
				X	
				X	
1.2.2. Virkning (E)	Prøvning på et bremsefelt med den aktuelle vægt eller, såfremt en sådan ikke kan anvendes af tekniske årsager, under en prøvekörsel på vej ved anvendelse af en registrerende decelerationsmåler (1).	c) Bremsevirkning ikke gradvis (hug).		X	
		d) Funktionstid unormalt lang på et givet hjul.		X	
		e) Kraftige udsving i bremsevirkningen under hver hele hjulomdrejning.		X	
		Følgende minimumsbremsevirkninger opnås ikke (2): Klasse M₁, M₂ og M₃: 50 % (3) Klasse N₁: 45 % Klasse N₂ og N₃: 43 % (4) Klasse O₃ og O₄: 40 % (5) Klasse T: 40 %		X	
				X	

		Mindre end 50 % af de ovennævnte værdier er opnået.			X
--	--	---	--	--	---

"

viii) I tabellen affattes punkt 1.3.1 således:

"

1.3.1. Præstationer (E)	Anvend den metode, der er beskrevet under punkt 1.2.1., hvis nødbremsesystemet er et separat system i forhold til driftsbremsesystemet. Det skal om muligt sikres, at de mekaniske bremses inspiceres uden indblanding fra/sammenblanding med regenerativ bremsning eller anden kontinuerlig bremsning.	a) Utilstrækkelig bremsevirkning på et eller flere hjul.		X	
		Ingen bremsevirkning på et eller flere hjul.			X
		b) Bremsevirkning på et hjul er mindre end 70 % af den højeste registrerede bremsevirkning på et andet hjul på samme aksel. Eller køretøjet afviger ved bremseprøve på vej stærkt fra sin kurs under opbremsningen. Bremsevirkning på et hjul er mindre end 50 % af den højeste registrerede bremsevirkning på det andet hjul på samme aksel, for styrende akslers vedkommende.		X	X
		c) Bremsevirkning ikke gradvis (hug).		X	

"

ix) I tabellen affattes punkt 1.4.1 således:

"

1.4.1. Præstationer (E)	Aktiver bremsen under afprøvning på et bremsefelt eller ved afprøvning på vej.	Bremsen virker ikke på den ene side, eller ved bremseprøve på vej afviger køretøjet stærkt fra sin kurs under opbremsningen. Mindre end 50 % af de i punkt 1.4.2. nævnte bremsevirkningsværdier er opnået i forhold til køretøjets masse under prøvning.		X	X
-------------------------	--	---	--	---	---

"

x) Tabellen, punkt 1.5, affattes således:

"

1.5. Retarders ydeevne	Visuel inspektion, og afprøv om muligt, om systemet virker, dvs. ved afprøvning på vej.	a) Fejlindikatorlampen giver signal om en fejl.		X	
		b) Systemet virker ikke.		X	

"

xi) I tabellen udgår punkt 1.6.

xii) I tabellen udgår punkt 2.6.

xiii) I tabellen affattes punkt 4.1.1 således:

"

4.1.1. Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Lyskilde defekt eller mangler. Arrangementer med flere lyskilder (i tilfælde af LED: op til 1/3 virker ikke). Udsyn påvirkes i alvorlig grad.	X		X
------------------------------	----------------------------------	---	---	--	---

		b) Lygte (parabol og glas) lidt defekt. Lygte (parabol og glas) svært defekte eller mangler.	X	X	
		c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort.		X	
		Systemet giver signal om en fejl, f.eks. via køretøjets elektroniske grænseflade.		X	

"

xiv) I tabellen affattes punkt 4.1.5 således:

"

4.1.5. Manuel indstillingsanordning (hvis påbudt)	Visuel inspektion og aktivering eller anvendelse af køretøjets elektroniske grænseflade.	a) Anordning virker ikke.		X	
		b) Anordning kan ikke betjenes fra førersædet.		X	

"

xv) I tabellen affattes punkt 4.2.1 således:

"

"4.2.1 Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	a) Lyskilde defekt eller mangler. Arrangementer med flere lyskilder (i tilfælde af LED: op til 1/3 virker ikke); en af flere sideværts orienterede lyskilder er defekte. Udsyn påvirkes i alvorlig grad (i tilfælde af LED: færre end 2/3 virker).	X	X	
		b) Glas defekt.			
		c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort.	X	X	
		Meget alvorlig risiko for, at den falder af.			

"

xvi) I tabellen affattes punkt 4.3.1 således:

"

4.3.1. Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	a) Lyskilde defekt eller mangler. Arrangementer med flere lyskilder; for LED: op til 1/3 virker ikke). Ved en enkelt lyskilde: for LED: færre end 2/3 virker. Ingen lyskilde fungerer.	X	X	X
		b) Lettere defekt glas (det udsendte lys påvirkes ikke). Stærkt defekt glas (det udsendte lys påvirkes).	X	X	
		c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort. Meget alvorlig risiko for, at den falder af.	X	X	

"

xvii) I tabellen affattes punkt 4.4.1 således:

"

Punkt	Metode	Årsager til, at køretøjet ikke kan godkendes	Vurdering af mangler		
			Mindre	Væsentlige	Farlige
4.4.1. Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Lyskilde defekt eller mangler. Flere lyskilder (for LED: op til 1/3 virker ikke). Ved en enkelt lyskilde: for LED: færre end 2/3 virker. Ingen lyskilde fungerer.	X	X	X

		b) Lettere defekt glas (det udsendte lys påvirkes ikke). Stærkt defekt glas (det udsendte lys påvirkes).	X	X	
		c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort. Meget alvorlig risiko for, at den falder af.	X	X	

"

xviii) I tabellen affattes punkt 4.5.1 således:

"

4.5.1. Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Lyskilde defekt eller mangler. Arrangementer med flere lyskilder; for LED: op til 1/3 virker ikke. Ved en enkelt lyskilde: for LED: færre end 2/3 virker.	X	X	
		b) Lettere defekt glas (det udsendte lys påvirkes ikke). Stærkt defekt glas (det udsendte lys påvirkes).	X	X	
		c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort. Meget alvorlig risiko for, at den falder af eller blænder modkørende trafik.	X	X	

"

xix) I tabellen affattes punkt 4.6.1 således:

"

4.6.1. Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Lyskilde defekt eller mangler. Flere lyskilder (for LED: op til 1/3 virker ikke). Ved en enkelt lyskilde: for LED: færre end 2/3 virker.	X		
		(b) Glas defekt.	X		
		(c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort. Meget alvorlig risiko for, at den falder af.	X	X	

"

xx) I tabellen affattes punkt 4.7.1 således:

"

4.7.1. Tilstand og virkemåde	Visuel inspektion og aktivering.	a) Lygte kaster lys direkte bagud eller afgiver hvidt lys bagud.	X		
		b) Lyskilde defekt eller mangler (ved flere lyskilder). Lyskilde defekt eller mangler (ved en enkelt lyskilde).	X		
		c) Lygte ikke forsvarligt fastgjort. Meget alvorlig risiko for, at den falder af.	X	X	

"

xxi) I tabellen affattes punkt 4.11.1, første kolonne, titlen, således:

"Ledningsnet (undtagen højspændingsledningsnet)".

xxii) I tabellen affattes punkt 4.13.1, første kolonne, titlen, således:

"Batteri(er) (undtagen højspændingsbatteri(er))".

xxiii) I tabellen indsættes følgende som punkt 4.14:

"

4.14 Højspændingssystemer					
4.14.1 Elektrisk sikkerhed	Visuel inspektion suppleret med anvendelse af køretøjets elektroniske grænseflade.	(a) Indikator eller køretøjets grænseflade giver signal om en systemfejl.		X	
		(b) Forkert softwareversion eller -integritet		X	
4.14.2 Traktionsbatteridæksel	Visuel inspektion.	(a) Lidt forringet tilstand. Stærkt forringet tilstand.	X		
		(b) Defekt fastgørelse. Meget alvorlig risiko for, at den falder af.		X	X
		(c) Blokeret ventilationsåbning(er).	X		
4.14.3 Traktionsbatteri	Visuel inspektion suppleret med anvendelse af køretøjets grænseflade (hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed).	(a) Spor af lækage. Lækage (der er dråber).		X	X
		(b) Software eller hardware er forkert, eller parathedskoden er ikke aktiv.		X	
4.14.4 Højspændingsledningsnet					
4.14.4.1 Højspændingsledningsnet og -konnektorer	Visuel inspektion og ved betjening af køretøjet, når det står over en grav eller på en lift, herunder også inde i motorrummet og bagagerummet (hvis relevant).	(a) Lidt forringet tilstand. Stærkt forringet tilstand. Risiko for kortslutning.	X	X	X
		(b) Ledningsnet utilstrækkeligt eller uforsvarligt fastgjort. Fastgørelsesdele sidder løst, berører skarpe kanter, konnektorer kan forventes at blive afbrudt. Ledningsnet kan forventes at berøre varme dele, roterende dele eller stel, konnektorer kan forventes at blive afbrudt.	X	X	X
		(c) Overhængende risiko for brand og			X

		gnistdannelse.			
4.14.4.2 Jordledning, herunder fastgørelse	Visuel inspektion og aktivering.	Lidt forringet tilstand. Stærkt forringet tilstand.	X	X	
4.14.4.3 Jordmodstand (X) ²	Måling ved hjælp af ohmmeter	Det er ikke muligt at foretage prøvning. For høj modstand (over 100 Ohm).	X	X	
4.14.4.4 Ladeindgangsdæksel	Visuel inspektion og aktivering.	Forringet. Mangler.	X	X	
4.14.4.5 Ladeindgang	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Forringet. Spor af begyndende smeltning eller lysbuer. (b) Fremmedlegemer eller fugt.	X	X X	
4.14.4.6 Opladningskabel	Visuel inspektion og aktivering.	(a) Forringet.	X		
		(b) Opladningskabel forefindes ikke.	X		
4.14.5. Elektrisk og elektronisk højspændingsudstyr (X) ²					
4.14.5.1. Elektrisk og elektronisk højspændingsudstyr	Visuel inspektion og anvendelse af køretøjets elektroniske grænseflade.	(a) Lidt forringet tilstand. Stærkt forringet tilstand.	X	X	
		(b) Fastgørelse defekt.		X	
		(c) Udsivning.		X	
4.14.5.2. Drivmotor	Visuel inspektion. Prøvning af systemernes driftsparathed ved hjælp af en anvendelig grænseflade (OBD eller OBM). Måling af poteltialudligning, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika.	(a) Skjoldet er deformet eller sidder ikke korrekt eller er beskadiget eller tæret.		X	
		(b) Advarselsmærkning mangler eller er ulæselig.		X	
		(c) Tilslutning eller ledningsnet usikker eller tæret.		X	
		(d) Elektrisk isolation beskadiget eller forringet. Kan forventes at forårsage skade ved kontakt.		X	X
		(e) Parathedsfejl ved drivmotoren.		X	
		(f) Forkert version af typegodkendt hardware og software ikke i overensstemmelse med kravene som defineret i ECE R100.		X	

4.14.5.3 Elektroniske omformere, motor og vekselretter	Visuel inspektion. Prøvning af systemernes driftsparathed ved hjælp af en anvendelig grænseflade (OBD eller OBM). Måling af potetialudligning, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika.	(a) Ikke i overensstemmelse med kravene ¹		X		
		(b) Utilstrækkeligt sikret.		X		
		(c) Beskadigede eller tærede komponenter. Kan forventes at forvolde personskader eller at falde af.	X	X		
		(d) Skjold sidder ikke korrekt eller er beskadiget.		X		
		(e) Beskadiget eller forringet elektrisk isolering.		X		
		(f) Parathedsfjl ved omformer- og vekselrettersystemer.		X		
		(g) Forkert version af typegodkendt hardware og software.		X		
4.14.6. Isolationsmodstand (X) ²						
4.14.6.1. Isolationsmodstand ved køretøjets ladeindgang og modstand i beskyttelsesjording	Aflæs isolationsmodstand ved hjælp af køretøjets elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	(c) Isolationsmodstanden er ikke i overensstemmelse med kravene eller de forudfastsatte værdier fra køretøjsfabrikanten.		X		
		(d) Modstanden i beskyttelsesjordingen er ikke i overensstemmelse med kravene.		X		
4.14.6.2. Isolationsmodstand mellem højspændingssystemet og chassiset	Visuel inspektion. Aflæs isolationsmodstand ved hjælp af køretøjets elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	(c) System til overvågning af isolation giver signal om fejl.		X		
		(d) Isolationsmodstandsværdi ikke i overensstemmelse med kravene.		X		
4.14.7. Antistartsystem						
4.14.7.1. Antistartsystem	Visuel inspektion og aktivering, hvis muligt. Funktionel kontrol med verifikation af, at køretøjet ikke kan bevæge sig af sig selv, når opladningskablet er sat i, og der ikke er nogen vægt på førersædet, som svarer til en fører.	(a) Alarmanordning virker ikke korrekt.	X			
		(b) Virker ikke, dvs. køretøjet kan bevæge sig med opladningskablet sat i eller uden fører.		X		

”

xxiv) I tabellen affattes punkt 5.1.3 således:

"

5.1.3. Hjullevjer (+ E)	Visuel inspektion ved hjælp af en ratslørsmåler, hvis tilgængelig. Vug hjulet, eller påvirk hvert hjul med en vandret kraft, og bemærk, hvor meget hjulet løftes i forhold til stubakslen.	a) For stort slør i et hjulleje. Retningsstabilitet påvirkes; fare for sammenbrud.		X	X
		b) Hjullevjer for stramt eller blokeret. Fare for overophedning; fare for sammenbrud.		X	X
		(a) Hørlige tegn på slidt eller beskadiget hjulleje.		X	

"

xxv) I tabellen udgår punkt 7.1.3, 7.1.4, 7.1.5 og 7.1.6:

xxvi) I tabellen affattes punkt 7.8 således:

"

7.8. Hastighedsmåler (speedometer)	Visuel inspektion eller aktivering eller testkørsel på vej eller ved anvendelse af køretøjets elektroniske grænseflade eller en hvilken som helst kombination af disse.	a) Ikke monteret i overensstemmelse med kravene ¹ . Mangler (hvis påbudt).	X		X
		b) Funktionsduelighed påvirkes. Fungerer overhovedet ikke.	X		X
		c) Kan ikke oplyses tilstrækkeligt. Kan slet ikke oplyses.	X		X

"

xxvii) I tabellen udgår punkt 7.9 og 7.10.

xxviii) I tabellen affattes punkt 7.11 således:

"

7.11. Kilometertæller, hvis den forefindes	Visuel inspektion og/eller anvendelse af den elektroniske grænseflade (OBD eller OBM).	a) Tydelig manipulation (snyd) for at reducere eller give et forkert billede af køretøjets kilometerstand.		X	
		b) Virker tydeligvis ikke.		X	

"

xxix) I tabellen udgår punkt 7.12 og 7.13.

xxx) I tabellen affattes punkt 8.1. og 8.2 således:

8.1. Støj

8.1.1. Støjdæmpningssystem (+E)	For køretøjer i klasse L, som drives af forbrændingsmotorer, visuel inspektion og støjtest af et stationært køretøj ved hjælp af en støjmåler.	a) Støjniveau overskrider de tilladte grænser i kravene ¹ .		X	
	For andre køretøjer, subjektiv vurdering (medmindre inspektøren vurderer, at støjniveauet kan være for højt, og der i dette tilfælde foretages en støjtest af et stationært køretøj ved hjælp af en støjmåler).	b) En del af støjdæmpningssystemet sidder løst, er beskadiget, ukorrekt monteret, mangler eller er tydeligvis ændret på en måde, som ville påvirke støjniveauet negativt. Meget alvorlig risiko for, at den falder af.		X	X
	Måling ved hjælp af fjerndetektionsudstyr.	c) Fjerndetektionsudstyr viser, at kravene ikke er opfyldt.		X	

8.2. Udstødning

8.2.1. Emissionskontroludstyr	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) Emissionskontroludstyr monteret af fabrikanten mangler, er ændret eller er tydeligvis defekt.		X	
		b) Utæthed, som ville påvirke emissionsmåling.		X	
		c) Advarselsanordning virker ikke korrekt, alarmanordning/signallampe virker ikke.		X	
		d) Fejlindikatorlampe aktiveret, advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

	e) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade.		X	
	f) Emissionskontrolenhed ændret, hvilket påvirker sikkerheden og/eller miljøet.		X	
	g) Enhver anden kontrolenhed med relevans for emissioner ændret, hvilket påvirker sikkerheden og/eller miljøet.		X	
	h) Tilstedeværelse af elektroniske enhed, der ikke er godkendt af køretøjsfabrikanter eller godkendt ved homologation, og som ændrer signaler til eller fra motor eller forureningskontrolenhed(er).		X	
	(i) Utilstrækkelig reagent, hvis relevant.		X	
	(j) Aflæsning af egendiagnosesystemet (OBD eller OBM) viser en alvorlig fejl.		X	

Punkt	Metode	Årsager til, at køretøjet ikke kan godkendes	Vurdering af mangler		
			Mindre	Væsentlige	Farlige
8.2.2 Måling af udstødningsemissioner – motorer med styret tænding	Kontrolprocedurer: For køretøjer, som havde en grænse for partikelantal (PN) ved typegodkendelse; Euro VI, Euro 6c og nyere: Måling af partikelantal (PN-måling) i overensstemmelse med 8.2.2.1 For alle køretøjer gælder: Prøvning for emission af forurenende luftarter i overensstemmelse med 8.2.2.2 For køretøjer fra emissionsklasse Euro 6, Euro 6d-TEMP og nyere: NO_x-måling i overensstemmelse med 8.2.2.3.				
8.2.2.1 Måling af partikelantal (E)	Klargøring af køretøjet: — [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 21]. Klargøring af måleinstrument: — Anordningen til måling af PN skal være i tændt tilstand som minimum i den af fabrikanten angivne opvarmningstid. — Med instrumentets egenkontrol [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 21] skal det overvåges, at instrumentet fungerer korrekt under driften, og at der udløses en advarsel eller besked i tilfælde af funktionsfejl. Før hver prøvning kontrolleres det, at prøvetagningssystemet er i god stand, herunder kontrolleres prøvetagningsslangen og sonden for skader. Kontrolprocedure:	Måleresultatet overstiger [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 21] (1/cm ³).		X	

— Partikel­tællerens software styrer automatisk instrumentoperatøren gennem prøvningsproceduren. — Sonden anbringes mindst 0,20 m inde i udstødningssystemets afgangsåbning. I berettigede undtagelsestilfælde, hvor det ikke er muligt at tage prøven i den dybde, indsættes sonden mindst 0,05 m. Prøvetagningssonden berører ikke udstødningsrørets vægge. — Hvis udstødningssystemet har mere end én afgangsåbning, udføres prøvningen for dem alle. I dette tilfælde anses den højeste målte PN-koncentration, der måles ved udstødningssystemets forskellige afgangsåbninger, for at være køretøjets PN-koncentration. — Køretøjets motor kører [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 21]. Hvis et køretøjs motor ikke tændes ved statiske betingelser, deaktiverer prøvningsoperatøren start/stopsystemet. For hybrid- og pluginhybridkøretøjer skal forbrændingsmotoren tændes. — Efter at sonden er blevet indsat i udstødningsrøret, følges følgende trin: 1. En stabiliseringsperiode på mindst 15 sekunder med motoren i tomgang. 2. Efter stabiliseringsperioden måles PN-koncentrationsemissionerne. Prøvningen skal vare mindst [XX] sekunder (samlet målevarighed) [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 21]. Når prøvningsproceduren er fuldført, angiver (og lagrer) instrumentet køretøjets PN-koncentration og en "PASS"- eller "FAIL"-meddelelse: — Hvis resultatet er lavere end eller lig med grænseværdien, angiver instrumentet en "PASS"-meddelelse.				
--	--	--	--	--

	— Hvis resultatet overstiger grænseværdien, angiver instrumentet en "FAIL"-meddelelse.				
8.2.2.2. Gasformige CF4-udledninger (E)	Måling ved hjælp af en udstødningsgasanalysator i overensstemmelse med kravene ¹ . Målinger gælder ikke for totaktsmotorer. Alternativt måles med fjerndetektionsudstyr og bekræftes ved standardafprøvningsmetoder.	a) Enten overstiger emissionen af forurenende luft arter de specifikke niveauer, som fabrikanten har angivet,		X	
		(b) Eller, såfremt denne oplysning ikke foreligger, overstiger CO-emissionen, (i) for køretøjer, der ikke har et avanceret emissionskontrollsystem, — 4,5 %, eller — 3,5 % i henhold til tidspunktet for første registrering eller ibrugtagning som angivet i kravene ¹ . (ii) for køretøjer, der har et avanceret emissionskontrollsystem, — med motoren i tomgang: 0,5 % — ved høj tomgangshastighed: 0,3 % eller — med motoren i tomgang: 0,3 % (⁷) — ved høj tomgangshastighed: 0,2 % eller — med motoren i tomgang: 0,2 % (⁸) — ved høj tomgangshastighed: 0,1 % i henhold til tidspunktet for første registrering eller ibrugtagning som angivet i kravene ¹ .		X	
		c) Lambdakoefficient uden for området $1 \pm 0,03$ eller ikke i overensstemmelse med fabrikantens anvisning.		X	
8.2.2.3. NO _x -måling (E)	<u>Klargøring af køretøjet:</u> [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 21] - [...] <u>Klargøring af måleinstrument:</u> — [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel	(a) Måleresultatet overstiger NO _x -grænse, som skal specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 21].		X	

	21, eller kombineret med PN-måling i overensstemmelse med 8.2.2.1] — Instrumentets egenkontrol [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 21]. Før hver prøvning kontrolleres det, at prøvetagningssystemet er i god stand, herunder kontrolleres prøvetagningsslangen og sonden for skader. Kontrolprocedure: — [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 21, eller kombineret med PN-måling i overensstemmelse med 8.2.2.1] Alternativ: Måling med fjerndetektionsudstyr og bekræftet ved standardafprøvningsmetoder i overensstemmelse med punkt 8.2.2. i denne tabel eller med punkt 8.2.2 i punkt 3 i bilag I til direktiv 2014/45/EU.	(b) Aflæsning af egendiagnosesystemet (OBD eller OBM) viser en alvorlig fejl.		X	
--	--	---	--	---	--

Punkt	Metode	Årsager til, at køretøjet ikke kan godkendes	Vurdering af mangler		
			Mindre	Væsentlige	Farlige
8.2.3 Måling af udstødningsemissioner – motorer med kompressionstænding	Kontrolprocedurer: For køretøjer fra emissionsklasse Euro 5b og Euro VI og nyere: PN-måling i overensstemmelse med 8.2.3.1. For køretøjer op til emissionsklasse Euro 5a og Euro V: Måling af tæthed i overensstemmelse med 8.2.3.2. For køretøjer, der er udstyret med partikelfiltre, kan medlemsstaterne anvende PN-måling i overensstemmelse med 8.2.3.1 i stedet for måling af tæthed. For køretøjer fra emissionsklasse Euro 6d-TEMP og Euro VI og nyere: NOx-måling i overensstemmelse med 8.2.3.3.				
8.2.3.1 Måling af partikelantal (E)	Klargøring af køretøjet: Ved prøvningens begyndelse bør køretøjets motor være: — kørt varm, dvs. at motorens kølevæsketemperatur over 60 °C og helst over 70 °C — konditioneret, ved at lade motoren køre med lav tomgang i en periode og/eller ved stationær acceleration op til højst 2 000 omdrejninger pr. minut eller ved kørsel. Den anbefalede samlede konditioneringstid er mindst 300 sekunder. Under prøvningen må køretøjet ikke udføre aktiv regenerering af partikelfilteret. Der kan udføres en hurtig prøvning med en kølevæsketemperatur under 60 °C. Hvis køretøjet imidlertid ikke består prøvningen, gentages prøvningen, og køretøjet bør opfylde de fastsatte krav til motorens kølevæsketemperatur og konditioneringen. Klargøring af måleinstrument: — Instrumentet skal være i tændt tilstand som minimum i den	Måleresultatet overstiger 250 000 (1/cm³). For køretøjer op til emissionsklasse Euro 5a og Euro V, som er udstyret med partikelfilter, kan medlemsstaterne anvende en grænse på op til 1 000 000 (1/cm³)		X	

af fabrikanten angivne opvarmningstid. — Med instrumentets egenkontrol som fastsat i afsnit 5 i Kommissionens henstilling (EU) 2023/688 skal det overvåges, at instrumentet fungerer korrekt under driften, og at der udløses en advarsel eller besked i tilfælde af funktionsfejl. Før hver prøvning kontrolleres det, at prøvetagningssystemet er i god stand, herunder kontrolleres prøvetagningsslangen og sonden for skader. Kontrolprocedure: — Partikeltællerens software styrer automatisk instrumentoperatøren gennem prøvningsproceduren. — Sonden anbringes mindst 0,20 m inde i udstødningssystemets afgangsåbning. I berettigede undtagelsestilfælde, hvor det ikke er muligt at tage prøven i den dybde, indsættes sonden mindst 0,05 m. Prøvetagningssonden berører ikke udstødningsrørets vægge. — Hvis udstødningssystemet har mere end én afgangsåbning, udføres prøvningen for dem alle. I dette tilfælde anses den højeste målte PN-koncentration, der måles ved udstødningssystemets forskellige afgangsåbninger, for at være køretøjets PN-koncentration. — Køretøjets motor kører i lav tomgang. Hvis et køretøjs motor ikke tændes ved statiske betingelser, deaktiverer prøvningsoperatøren start/stopsystemet. For hybrid- og pluginhybridkøretøjer skal forbrændingsmotoren tændes. — Efter at sonden er blevet indsat i udstødningsrøret, følges følgende trin: 1. En stabiliseringsperiode på mindst 15 sekunder med motoren i tomgang. Forud for stabiliseringsperioden foretages eventuelt 2-3 accelerationer op til højst 2 000 omdrejninger pr. minut. 2. Efter stabiliseringsperioden måles PN-koncentrationsemissionerne. Prøvningens varighed er mindst 15 sekunder (samlet målevareghed). Prøvningsresultatet er den gennemsnitlige PN-koncentration i måleperioden. Hvis den målte PN-koncentration overstiger to gange grænsen, kan målingen indstilles umiddelbart, før det afventes, at de 15 sekunder				
---	--	--	--	--

	skal udløbe. Prøvningsresultatet rapporteres. Når prøvningsproceduren er fuldført, angiver (og lagrer) instrumentet køretøjets gennemsnitlige PN-koncentration og en "PASS"- eller "FAIL"-meddelelse: — Hvis resultatet er lavere end eller lig med grænseværdien, angiver instrumentet en "PASS"-meddelelse. — Hvis resultatet overstiger grænseværdien, angiver instrumentet en "FAIL"-meddelelse.				
8.2.3.2. Tæthed Køretøjer, der er registreret eller taget i brug inden 1. januar 1980, er undtaget fra dette krav.	Udstødningsskassens røgtæthed måles ved fri acceleration (ubelastet fra tomgang til tophastighed) i frigear med tilsluttet kobling og, hvis dette er specificeret i henhold til typegodkendelsesregulativerne, aflæsning af egendiagnosesystemet (OBD). i henhold til fabrikantens anbefalinger og andre krav. Klargøring af køretøjet: 1. Køretøjet kan kontrolleres uden klargøring, selv om det af sikkerhedsgrunde bør påses, at motoren er varm og i forsvarlig mekanisk stand.	a) For køretøjer, der er registreret eller taget i brug første gang efter den dato, der er angivet i kravene 1 tætheden overstiger det niveau, der er angivet på fabrikationsskiltet på køretøjet.		X	

Punkt	Metode	Årsager til, at køretøjet ikke kan godkendes	Vurdering af mangler		
			Mindre	Væsentlige	Farlige
	2. Krav til klargøring: (i) Motoren skal være helt varm, f.eks. skal motoroliens temperatur målt ved hjælp af en sonde i målepindsrøret være mindst 80 °C eller normal driftstemperatur, hvis den er lavere, eller motorblokkens temperatur skal målt ved infrarødt strålingsniveau være på mindst en tilsvarende temperatur. Hvis denne måling ikke er mulig på grund af køretøjets konstruktion, kan motorens normale driftstemperatur konstateres ved hjælp af andre metoder, f.eks. ved at motorventilatoren sætter i gang. (ii) Udstødningssystemet renses ved mindst tre frie accelerationscyklusser eller ved en tilsvarende metode.	(b) Hvis disse oplysninger ikke foreligger, eller der i henhold til kravene¹ ikke må anvendes referenceværdier, — indsugningsdieselmotorer: 2,5 m⁻¹ — turboladede dieselmotorer: 3,0 m⁻¹, eller — for køretøjer, der er angivet i kravene¹ eller registreret eller taget i brug første gang efter datoen angivet i kravene¹: 1,5 m⁻¹ ⁽⁹⁾ eller 0,7 m⁻¹ ⁽⁸⁾			
	Kontrolprocedure: 1. Motoren og eventuel turbolader sættes i tomgang, før hver enkelt fri accelerationscyklus påbegyndes. For dieselmotorer til tunge køretøjer betyder det, at der ventes mindst 10 sekunder, efter at gaspedalen er sluppet. 2. De enkelte frie accelerationscyklusser påbegyndes ved, at gaspedalen hurtigt (dvs. på under et sekund) og i én bevægelse, men uden voldsomhed, trædes helt i bund for at opnå maksimal indsprøjtning fra indsprøjtningssumpen.				

Punkt	Metode	Årsager til, at køretøjet ikke kan godkendes	Vurdering af mangler		
			Mindre	Væsentlige	Farlige
	3. Under hver fri accelerationscyklus skal motoren nå tophastigheden eller den hastighed, som producenten har angivet, eller, hvis disse oplysninger ikke foreligger, to tredjedele af tophastigheden, før gaspedalen slippes. Dette kan kontrolleres ved f.eks. at overvåge motorhastigheden eller ved at lade tilstrækkelig tid gå, fra gaspedalen trædes ned, til den slippes. Dette kan kontrolleres ved f.eks. at overvåge motorhastigheden eller ved at lade tilstrækkelig tid gå, fra gaspedalen trædes ned, til den slippes; det vil for køretøjer i kategori M₂, M₃, N₂ og N₃ sige mindst to sekunder. 4. Et køretøj må kun kasseres, hvis det aritmetiske gennemsnit af mindst tre frie accelerationscyklusser ligger over grænseværdien. Dette kan beregnes ved at se bort fra målinger, der afviger betydeligt fra det målte gennemsnit, eller resultatet af andre statistiske beregninger, som tager hensyn til målingernes spredning. Medlemsstaterne kan begrænse antallet af kontrolcyklusser. 5. For at undgå unødvendig kontrol kan medlemsstaterne kassere køretøjer, hvis målte værdier ligger betydeligt over grænseværdien efter mindre end tre frie accelerationscyklusser eller efter rensningscyklusserne. For på samme måde at undgå unødvendig kontrol kan medlemsstaterne godkende køretøjer, hvis målte værdier ligger betydeligt under grænseværdien efter færre end tre frie accelerationscyklusser eller efter rensningscyklusserne. Alternativ: Måling med fjerndetektionsudstyr og bekræftet ved standardafprøvningsmetoder i overensstemmelse med punkt 8.2.3. i denne tabel eller med punkt 8.2.3 i punkt 3 i bilag I til direktiv 2014/45/EU.				

Punkt	Metode	Årsager til, at køretøjet ikke kan godkendes	Vurdering af mangler		
			Mindre	Væsentlige	Farlige
8.2.3.3. NO _x -måling (E)	Klargøring af køretøjet: Forud for prøvningen skal køretøjets system til efterbehandling af udstødningen være opvarmet, det er i en sådan tilstand, at SCR-enheden (SCR: selektiv katalytisk reduktion) på effektiv vis kan nedbringe køretøjets NO_x-emissioner, ved kørsel i mindst 5 minutter eller ved en tilsvarende metode. Når denne tilstand er opnået, må motoren ikke slukkes, og målingen foretages inden for 3 minutter for køretøjer i klasse M₁ og N₁ og inden for 3,5 minut for køretøjer i klasse M₂, M₃, N₂ og N₃. Hvis det er muligt, fastslås det, at køretøjet er parat til prøvning, ved at kontrollere indikatorlampen på instrumentbrættet eller via køretøjets grænseflade (OBD- eller OBM-aflæsning). Under prøvningen må køretøjet ikke udføre aktiv regenerering af partikelfilteret. Klargøring af måleinstrument: — Anordningen til måling af NO_x-emissioner skal være i tændt tilstand som minimum i den af fabrikanten angivne opvarmningstid. — Med instrumentets egenkontrol [specificeres i overensstemmelse med de delegerede retsakter, der henvises til i artikel 21] skal det overvåges, at instrumentet fungerer korrekt under driften, og at der udløses en advarsel eller besked i tilfælde af funktionsfejl. Før hver prøvning kontrolleres det, at prøvetagningssystemet er i god stand, herunder kontrolleres prøvetagningsslangen og sonden for skader.	(a) Måleresultatet overstiger 40 ppm.		X	

	Kontrolprocedure: — NO_x-analysatorens software styrer automatisk instrumentoperatøren gennem prøvningsproceduren. — Sonden anbringes mindst 0,20 m inde i udstødningssystemets afgangsåbning. I berettigede undtagelsestilfælde, hvor det ikke er muligt at tage prøven i den dybde, indsættes sonden mindst 0,05 m. Prøvetagningssonden berører ikke udstødningsrørets vægge. — Hvis udstødningssystemet har mere end én afgangsåbning, udføres prøvningen for dem alle. I dette tilfælde anses den højeste målte NO_x-koncentration, der måles ved udstødningssystemets forskellige afgangsåbninger, for at være køretøjets NO_x-koncentration. — Køretøjets motor kører i lav tomgang. — Efter at sonden er blevet indsat i udstødningsrøret, følges følgende trin: 1. En stabiliseringsperiode på mindst 15 sekunder med motoren i tomgang. 2. Efter stabiliseringsperioden måles NO_x-koncentrationsemissionerne. Prøvningens varighed er mindst 15 sekunder (samlet målevarighed). Prøvningsresultatet er den gennemsnitlige NO_x-koncentration i måleperioden. Når prøvningsproceduren er fuldført, angiver (og lagrer) instrumentet køretøjets gennemsnitlige NO_x-koncentration og en "PASS"- eller "FAIL"-meddelelse: — Hvis resultatet er lavere end eller lig med grænseværdien, angiver instrumentet en "PASS"-meddelelse. — Hvis resultatet overstiger grænseværdien, angiver instrumentet en "FAIL"-meddelelse. Alternativ: Måling med fjerndetektionsudstyr og bekræftet ved standardafprøvningsmetoder i overensstemmelse med punkt 8.2.3. i denne tabel eller med punkt 8.2.3 i punkt 3 i bilag I til direktiv 2014/45/EU.				
--	---	--	--	--	--

xxxi) I tabellen affattes punkt 8.4.1 således:

8.4.1. Væskeudsivning	Visuel inspektion.	En udsivning af anden væske end vand, der er for stor, og som kan forventes at skade miljøet eller udgøre en fare for andre trafikanter. Konstant dråbedannelse, der udgør en meget alvorlig risiko.		X	X
-----------------------	--------------------	---	--	---	---

xxxiii) I tabellen indsættes følgende som punkt 10:

"

10. ELEKTRONISKE SIKKERHEDSSYSTEMER					
10.1. Statisk kurvelys Beskrivelse: Under kørsel i sving aktiveres en ekstra forlygte. Virker ved op til 40 km/t, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 48 eller UNECE-R 119.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X	X	X
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.			
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.2 Adaptiv fartpilot Beskrivelse: Systemet fastholder køretøjets hastighed, afhængigt af den foretrukne hastighed og afstanden til det forankørende køretøj.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) System eller komponenter beskadiget, eller sensorer tydeligvis ikke korrekt indstillet.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.3 Adaptive deflektorer	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X	

Beskrivelse: Afhængigt af køretøjets hastighed justeres luftdeflektorerne med henblik på at forbedre stabiliteten under kørslen.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.4 Airbag Beskrivelse: I tilfælde af en ulykke mindsker airbags risikoen for skader ved deres absorberende virkning, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 12, UNECE-R 14 eller UNECE-R 16.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) Systemer eller komponenter (f.eks. sædesensor) mangler tydeligvis.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer.			X
		g) Systemer eller komponenter virker tydeligvis ikke (f.eks. fordi de ikke er egnede til køretøjet).		X	
10.5 Aktiv nakkestøtte Beskrivelse: Systemet mindsker faren for en piskesmældsskade i tilfælde af en påkørsel bagfra ved at flytte nakkestøttens position i retning af hovedet.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer.			X
		g) System eller komponenter virker ikke, hvis det er relevant, eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer.	X	X	X
10.6 Aktiv motorhjelms Beskrivelse: Ved automatisk at løfte motorhjelmen sikrer systemet en større sammentrykkelig zone i tilfælde af en ulykke, der involverer en fodgænger.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke (f.eks. fordi det er forældet), hvis det er relevant, eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.7	Automatisk	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X

bremseholdefunktion Beskrivelse: Systemet holder, uafhængigt, køretøjet bremset efter standsning ved hjælp af driftsbremsen og/eller parkeringsbremsen og slipper automatisk bremsen ved igangsætning.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.8 Automatisk indstilling af forlygter Beskrivelse: Afhængigt af last og (valgfrit) hældningsvinkel regulerer systemet forlygternes lodrette indstilling, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 121.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.9 Automatisk nødbremsesystem Beskrivelse: Systemet begynder, uafhængigt, at bremse for at undgå en kollision med en forhindring eller en anden trafikant eller for at mindske følgerne af en kollision, som ikke kan undgås.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) System eller komponenter beskadiget, eller sensorer tydeligvis ikke korrekt indstillet.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X

		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. lydkomponenter).		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.10 Antiblokeringsystem Beskrivelse: Systemet forhindrer automatisk blokering af hjulene under bremsning ved hjælp af selektiv reduktion af bremsekraften på hjulene, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 13 og forordning (EU) 2019/2144.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) System eller komponenter (f.eks. hjulhastighedssensor) er beskadigede.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.11 Automatisk lyskontrol Beskrivelse: Afhængigt af lysstyrken i omgivelser tænder og slukke systemet automatisk nærlyset.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.12 Elektromekanisk servostyring	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X	

Beskrivelse: Støtten til styring genereres af en elektrisk motor.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke (f.eks. at servoforstærkningen virker ikke) eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. manglende overensstemmelse mellem rattets vinkel og hjulenes vinkel). Styreevne påvirkes.		X	X
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.13 Elektronisk firehjulsstyring Beskrivelse: Der er styring på to aksler, med en styrevinkel på over 3° på alle styrede hjul, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	

79 og forordning (EU) 2019/2144.		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.14 Elektroniske dæmpning Beskrivelse: Systemet justerer, afhængigt af kørselssituationen, støddæmpernes udvidelse og sammentrykningfaser.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.15 Elektronisk bremsesystem Beskrivelse: En bremsepedalsensor og/eller tryksensor registrerer anmodningen om bremsning og beregner den optimale bremsekraft for hvert hjul, således at alle hjulbremses aktiveres på optimal vis.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed, eller suppleret af prøvning på vej.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.16 Elektronisk stabilitetsprogram Beskrivelse: Systemet stabiliserer køretøjet eller hele vogntoget i kritiske, dynamiske kørselssituationer, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og UNECE-R 140.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter (f.eks. hjulhastighedssensorer) mangler.		X	
		b) System eller komponenter (f.eks. hjulhastighedssensorer) er beskadigede.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.17	Fjernlysassistent	a) System eller komponenter mangler.		X	

Beskrivelse: Systemet aktiverer og deaktiverer automatisk fjernlyset afhængigt af kørselssituationen og lysforholdene.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.18 Hastighedsbegrænser Beskrivelse: Under kørslen forhindrer systemet overskridelse af en fastsat maksimalhastighed. Relevant, hvis obligatorisk, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 89 og forordning (EU) 2019/2144.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler (f.eks. plomberinger eller plader) eller er ikke monteret i overensstemmelse med kravene.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. på grund af indgreb eller manipulation, eller dækstørrelsen ikke er i overensstemmelse med kalibreringsparametrene, eller ukorrekt fastsat hastighed, hvis dette kontrolleres).		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.19 Selestrammer og selebegrænser Beskrivelse: I tilfælde af en ulykke strammes sikkerhedsselen til en referenceposition og/eller sikkerhedsselen kraft begrænses elektronisk, og de kræfter, der påvirker personerne, begrænses således, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 16 eller UNECE-R 94.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler eller er uegnet til køretøjet.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer.			X

		g) System eller komponenter virker ikke, hvis det er relevant, eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer.	X	X	X
10.20 Baglygteskift Beskrivelse: Afhængigt af driftstatus og/eller fejl i lyskilderne overtages lysfunktionen af andre lyskilder.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X

10.21 Dynamisk kurvvelys Beskrivelse: Ved kørsel i sving og afhængigt af styrevinklen drejes lyskeglen, og/eller en yderligere forlygter aktiveres, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 48, UNECE-R 98 UNECE-R 112 or UNECE-R 123.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.22 Styreassistent Beskrivelse: Afhængigt af kørselssituationen ændres styrevinklen automatisk uden indgriben fra føreren. Relevant, hvis indgrebet i styreingen sker ved hastigheder over 15 km/t, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 79.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. lydkomponenter).		X	
10.23 Indstilling af højde Beskrivelse: Systemet ændrer afstanden mellem køretøjets chassis og vejen.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.24 Nødbremsesignal Beskrivelse: Ved kraftig deceleration aktiveres havariblink og/eller yderligere lysflader, og/eller den bagvedkørende trafik advares ved hjælp af blinkende stoplys, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 48 eller UNECE-R 13.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		f) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.25	Prækollisionsystem	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X

Beskrivelse: I en kritisk kørselssituation forberedes køretøjet på en kollision, således at risikoen for skade på passagerer og/eller andre trafikanter mindskes.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. elektriske ruder).		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.26 Advarsel om lavt dæktryk Beskrivelse: Systemet konstaterer tab af dæktryk ved hjælp af integrerede sensorer og/eller utroværdige værdier for hjulhastighed, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og UNECE-R 141.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.27 Antispinregulering Beskrivelse: Systemet forhindrer, ved anvendelse af bremsekraft, hjulspind på de trækkende hjul.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.28 Variabelt styreforhold Beskrivelse: Systemet varierer styretøjets udvekslingsforhold afhængigt af kørselssituationen.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke (f.eks. at servoforstærkningen virker ikke) eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. manglende overensstemmelse mellem rattets vinkel og hjulenes vinkel). Styreevne påvirkes.		X	
					X

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.29 Væltebeskyttelse (aktiv) Beskrivelse: I tilfælde af overhængende fare for, at køretøjet vælter, skydes støttende elementer ud for at sikre overlevelseshvælter, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og UNECE-R 21.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.30	Brintinstallation	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X

Beskrivelse: Brinten opbevares i køretøjet og anvendes til køretøjets fremdrift, enten ved forbrænding i en forbrændingsmotor eller ved omdannelse i en brændselscelle med en supplerende elektrisk motor.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.31 Igangsætningshjælp Beskrivelse: Hjælper ved igangsætning, f.eks. ved at hæve den løftbare aksel eller kortvarigt at anvende bremsetryk eller ved automatisk at deaktivere parkeringsbremsen.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.32 Stabilisering af påhængskøretøj Beskrivelse: Med selektiv bremsning af påhængskøretøjet ved hjælp af driftsbremserne stabiliseres hele vogntoget.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.33 Retarderbremse Beskrivelse: Et yderligere bremsesystem, som kan fortsætte med at bremse i længere tid uden væsentlig reduktion af bremseevnen, f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 13 og forordning (EU) 2019/2144.	Visuel inspektion (om muligt med retarderbremsen aktiveret og ikke aktiveret), suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler (f.eks. løs forbindelse eller montering).		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		j) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.34	Deaktivering af	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.	X	

differentialespærring Beskrivelse: Når dette system er aktiveret, låses differentialespærringen op på grundlag af parametre (f.eks. hjulspind, styrevinkel og hastighed).	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X		X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis. Styreevne påvirkes.		X	X
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X		X
10.35 Elektronisk kontrolleret styrende og følgende aksel Beskrivelse: De medstyrende aksler er yderligere aksler med elektronisk kontrolleret styring. Styrekraften genereres af en hydraulisk pump eller af den sideværts kraft på	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	

hjulene.		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis. Styreevne påvirkes.		X	X
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.36 Elektronisk styretøjsdæmper Beskrivelse: Styretøjsdæmperen kontrolleres elektronisk.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		Styreevne påvirkes.			X
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
10.37 Busstopbremse Beskrivelse: Systemet sikrer udøvelse af bremsetryk ved stilstand, uafhængigt af aktivering af bremsepedalen. Bussen kan først begynde at bevæge sig, når dørene er lukket.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.38 Knælesystem Beskrivelse: Systemet gør det muligt at sænke et vej køretøj for at gøre det lettere for passagerer at stige ind og ud.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.39 Styrebremse Beskrivelse: Ved kørsel i sving udøves doseret bremsning på et eller flere hjul.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		Styreevne påvirkes.			X

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.40 Dæktrykkontrol Beskrivelse: Systemet regulerer dæktrykket efter førerens krav.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.41 Stabilisering af glidende led	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X	

Beskrivelse: Det artikulerede led stabiliseres med dæmpning, afhængigt af køretøjets hastighed, trykket i cylindrene på de artikulerede dæmpere, styretøjet og drejevinklen.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.42 Parkeringsbremse på fire hjul Beskrivelse: Systemet udøver bremsetryk i hjulcylindrene ved alle fire hjul.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.43 Anordning til lås af forhjul Beskrivelse: Forhjulsophæng, som tillader sideværts hældning af motorcyklen; kan låses og låses op med en elektrisk aktuator. Låses op automatisk over en vis hastighed.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.44 Adaptive forlygter Beskrivelse: Belysningen af det omgivende vejareal og/eller den direkte belysning af trafikanter i fareområdet foran køretøjet optimeres ved hjælp af dynamisk tilpasning af lyskeglerne.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.45 Elektrisk aktiveret	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X	

parkeringsbremse Beskrivelse: Parkeringsbremsefunktionen udløses eller overføres elektronisk eller elektromekanisk.	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.46 Støtte til vognbaneskift Beskrivelse: Ved vognbaneskift advarer systemet føreren om køretøjer i den tilstødende vognbane og styrer køretøjet tilbage.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.47 Vognbaneassistance Beskrivelse: Systemet advarer føreren, når køretøjet utilsigtet er ved at forlade sin vognbane, og styrer køretøjet tilbage, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og Kommissionens gennemførelsesforordning (EU) 2021/646*.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
10.48 Automatisk eCall Beskrivelse: Systemet udløses automatisk af sensorer i køretøjet eller manuelt; det overfører et minimumdatasæt (EN 15722) via mobilkommunikationsnet og opretter en lydforbindelse på grundlag af (alarm)nummeret mellem køretøjets passagerer og alarmcentralen, i overensstemmelse med Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2015/758** og Kommissionens delegerede forordning (EU) 2017/79***.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed. Verifikation af minimumdatasættet omfatter kontrol af, hvorvidt: - de obligatoriske felter er udfyldt med troværdige oplysninger - afvigelsen mellem det af det køretøjsmonterede system angivne sted og det faktisk sted er under 150 meter. Beregningen kan foretages i henhold til punkt 2.5 i bilag I til Kommissionens delegerede forordning (EU) 2017/79 - afvigelsen mellem minimumdatasættets tidsstempel og tidsstempelen på aflæsningen er under 60 sekunder.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning (Fejlindikatorlampen for eCall) giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer.	X		X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis: - lydkomponenter (f.eks. at køretøjet ikke består ekkotesten) - minimumdatasæt ikke korrekt.		X	

		h) Anden fejl (f.eks. fejl i mobilkommunikationsudstyr, elektronisk styreenhed eller vedrørende GPS-signal). Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer.	X	X	X
10.49 Aktiv rullestabilisering Beskrivelse: Systemet aktiverer, ved hjælp af aktuatorer en rullebevægelse, som modvirker køretøjets rullebevægelser, afhængigt af den aktuelle kørselssituation.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.50	Kameramonitor	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse	a) System eller komponenter mangler.		X

Beskrivelse: Systemet genererer som minimum en del af det indirekte synsfelt med en kombination af kameraer (f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 46).	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.51 Akustisk advarselsanordning Beskrivelse: Ved lav hastighed genererer systemet en specifik ekstern lyd for at advare f.eks. fodgængere.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis eller overholder ikke typegodkendte støjniveauer.		X	
10.52 Ekstern basisbelysning Beskrivelse: Systemet tænder/slukker basislysanordningerne (f.eks. blinklygter).	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	

		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.53 System til automatisk vognbaneassistance (ALKS) Beskrivelse: Et system, som aktiveres af føreren, og som holder køretøjet i dets vognbane ved at kontrollere køretøjerets bevægelser sideværts og i længderetningen i længere perioder, uden at der er behov for yderligere input fra føreren (f.eks. i overensstemmelse med UNECE-R 157).	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.54	Drejeassistent	a) System eller komponenter mangler.		X	

Beskrivelse: Et system, som oplyser føreren om en mulig kollision med en trafikant (f.eks. en cyklist) nær køretøjets side (f.eks. i overensstemmelse UNECE-R 151).	af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.55 Takograf Beskrivelse: Et system, som registrerer en førers køretid, pauser og hviletid samt perioder med andet arbejde, f.eks. i overensstemmelse med Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) nr. 165/2014****.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler (f.eks. plomberinger eller plader) eller er ikke monteret i overensstemmelse med kravene (f.eks. forældet plade).		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter (f.eks. ulæselig plade).		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. på grund af indgreb eller manipulation, eller dækstørrelsen ikke er i overensstemmelse med kalibreringsparametrene, eller ukorrekt fastsat hastighed, hvis dette kontrolleres).		X	
10.56 Intelligent farttilpasning Beskrivelse: System, som hjælper føreren med at holde den hensigtsmæssige fart i forhold til vejmiljøet ved at give dedikeret og hensigtsmæssig feedback, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og Kommissionens delegerede forordning (EU) 2021/1958*****.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X

		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		g) Anden fejl Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.57 Bakdetektion Beskrivelse: System, som gør føreren opmærksom på mennesker og genstande bag køretøjet med det primære formål at undgå kollisioner under bakning, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og UNECE-R 158.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X

10.58 Trætheds- og opmærksomhedsadvarsel Beskrivelse: System, der vurderer førerens årvågenhed gennem analyse af køretøjssystemer og om nødvendigt giver føreren en advarsel, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og Kommissionens delegerede forordning (EU) 2021/1341*****.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X	X	X
10.59 Avanceret distraktionsadvarsel Beskrivelse: System, der hjælper føreren med at holde opmærksomhed på trafiksituationen og advarer føreren, når denne distraheres, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og Kommissionens delegerede forordning (EU)	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

2023/2590*****,		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis.		X	
10.60 Hændelsesdatalogger Beskrivelse: System, system, der alene har til formål at registrere og lagre kritiske kollisionsrelaterede parametre og oplysninger kort før, under og umiddelbart efter en kollision, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144, Kommissionens delegerede forordning (EU) 2022/545*****, og UNECE-R 160.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. fordi data ikke er tilgængelige).		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		

10.61 Automatiseret kørselssystem Beskrivelse: Systemer, der er i stand til løbende at udføre hele den dynamiske kørselsopgave i det fuldautomatisk køretøj, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og Kommissionens gennemførelsesforordning (EU) 2022/1426*****.	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	
		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X		X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. menneske-maskine-grænsefladen (HMI)).		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed. Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet. Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.	X		X
10.62 Systemer til overvågning af førerens tilgængelighed (automatiseret kørsel) Beskrivelse: System, der vurderer, om føreren er i stand til om nødvendigt at overtage et selvkørende køretøjs kørselsfunktion i visse situationer, f.eks. i overensstemmelse med forordning (EU) 2019/2144 og	Visuel inspektion, suppleret af anvendelse af den elektroniske grænseflade, hvor dette muliggøres af køretøjets tekniske karakteristika, og hvor de nødvendige data er til rådighed.	a) System eller komponenter mangler.		X	
		b) Beskadiget system eller beskadigede komponenter.		X	
		c) Forkert softwareversion eller -integritet.		X	
		d) Ledningsnet beskadiget.		X	
		e) Advarselsanordning giver signal om fejl i systemet.		X	

UNECE-R 157.		f) Systemet giver signal om en fejl via køretøjets elektroniske grænseflade. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X
		g) System eller komponenter virker ikke eller virker ikke på plausibel vis (f.eks. menneske-maskine-grænsefladen (HMI)).		X	
		h) Anden fejl. Påvirker ikke driftens sikkerhed.	X		
		Påvirker driftens sikkerhed for køretøjet.		X	
		Fare for ombordværende personer eller andre trafikanter.			X

*Kommissionens gennemførelsesforordning (EU) 2021/646 af 19. april 2021 om regler for anvendelsen af Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2019/2144 for så vidt angår ensartede procedurer og tekniske specifikationer for typegodkendelse af motorkøretøjer med hensyn til nødsystemer til vognbaneassistance (ELKS) (EUT L 133 af 20.4.2021, s. 31, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_impl/2021/646/oj).

** Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2015/758 af 29. april 2015 om typegodkendelseskrav for indførelse af et køretøjsmonteret eCall-system, der er baseret på 112-tjenesten, og om ændring af direktiv 2007/46/EF (EUT L 123 af 19.5.2015, s. 77, ELI: <http://data.europa.eu/eli/reg/2015/758/oj>).

*** Kommissionens delegerede forordning (EU) 2017/79 af 12. september 2016 om fastsættelse af detaljerede tekniske krav og prøvningsprocedurer for EF-typegodkendelse af køretøjer med hensyn til deres 112-baserede køretøjsmonterede eCall-systemer, af 112-baserede køretøjsmonterede separate tekniske eCall-enheder og -komponenter og om supplering og ændring af Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2015/758 for så vidt angår undtagelser og gældende standarder (EUT L 12 af 17.1.2017, s. 44, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_del/2017/79/oj).

**** Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) nr. 165/2014 af 4. februar 2014 om takografer inden for vejtransport, om ophævelse af Rådets forordning (EØF) nr. 3821/85 om kontrolapparatet inden for vejtransport og om ændring af Europa-Parlamentets og

Rådets forordning (EF) nr. 561/2006 om harmonisering af visse sociale bestemmelser inden for vejtransport (EUT L 60 af 28.2.2014, s. 1, ELI: <http://data.europa.eu/eli/reg/2014/165/oj>).

***** Kommissionens delegerede forordning (EU) 2021/1958 af 23. juni 2021 til supplerende regler til Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2019/2144 med nærmere regler vedrørende de specifikke prøvningsprocedurer og tekniske krav til typegodkendelse af motorkøretøjer for så vidt angår intelligente farttilpasningssystemer samt til typegodkendelse af sådanne systemer som separate tekniske enheder og om ændring af bilag II til nævnte forordning (EUT L 409 af 17.11.2021, s. 1, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_del/2021/1958/oj).

***** Kommissionens delegerede forordning (EU) 2021/1341 af 23. april 2021 om supplerende regler til Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2019/2144 i form af de nærmere regler for de specifikke prøvningsprocedurer og tekniske krav i forbindelse med typegodkendelse af motorkøretøjer for så vidt angår systemer til træthed- og opmærksomhedsadvarsel og om ændring af bilag II til nævnte forordning (EUT L 292 af 16.8.2021, s. 4, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_del/2021/1341/oj).

***** Kommissionens delegerede forordning (EU) 2023/2590 af 13. juli 2023 om supplerende regler til Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2019/2144 i form af de nærmere regler for de specifikke prøvningsprocedurer og tekniske krav i forbindelse med typegodkendelse af visse motorkøretøjer for så vidt angår systemer til avanceret distraktionsadvarsel og om ændring af nævnte forordning (EUT L, 2023/2590, 22.11.2023, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_del/2023/2590/oj).

***** Kommissionens delegerede forordning (EU) 2022/545 af 26. januar 2022 om supplerende regler til Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2019/2144 med nærmere regler vedrørende de specifikke prøvningsprocedurer og tekniske krav til typegodkendelse af motorkøretøjer for så vidt angår kollisionsdatarekorden samt til typegodkendelse af sådanne systemer som separate tekniske enheder og om ændring af bilag II til nævnte forordning (EUT L 107 af 6.4.2022, s. 18, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_del/2022/545/oj).

***** Kommissionens gennemførelsesforordning (EU) 2022/1426 af 5. august 2022 om regler for anvendelsen af Europa-Parlamentets og Rådets forordning (EU) 2019/2144 for så vidt angår ensartede procedurer og tekniske specifikationer for typegodkendelse af det automatiserede kørselssystem (ADS) i fuldautomatiske køretøjer (EUT L 221 af 26.8.2022, s. 1, ELI: http://data.europa.eu/eli/reg_impl/2022/1426/oj).

(2) I bilag III foretages følgende ændringer:

Kapitel II, del 3, første punktum, affattes således:

"Tabel 1 fastsætter de gældende regler, der finder anvendelsen i forbindelse med inspektion af lastsikringen med henblik på at fastslå, om transporten udføres på en acceptabel måde."

(3) I bilag IV foretages følgende ændringer:

(a) På forsiden af formularen affattes punkt 6 således:

"6. Køretøjsklasse^(a)

- | | |
|---|--------------------------|
| (a) N ₁ (op til 3,5 t) | ☐ |
| (b) O ₂ (3,5 til 12 t) | ☐ |
| (c) N ₃ (over 12 t) | ☐ |
| (d) O ₃ (3,5 til 10 t) | ☐ |
| (e) O ₄ (over 10 t) | ☐ |
| (f) M ₂ (mere end 9 sæder ^(b) , op til 5 t) | ☐ |
| (g) M ₃ (mere end 9 sæder ^(b) , over 5 t) | ☐ |
| (h) T1b | ☐ |
| (i) T2b | ☐ |
| (j) T3b | ☐ |
| (k) T4.1b | ☐ |
| (l) T4.2b | ☐ |
| (m) T4.3b | ☐ |
| (n) Anden køretøjsklasse:
(skal angives)". | |

(b) I punkt 10 foretages følgende ændringer:

i) Nr. 10) affattes således:

"10) Elektroniske sikkerhedssystemer^(f).

ii) Følgende tilføjes som nr. 11):

11) Lastsikring^(f).

(c) På formularens bagside foretages følgende ændringer:

i) Følgende indsættes som punkt 4.14:

"4.14 Højspændingssystemer

4.14.1 Elektrisk sikkerhed

4.14.2 Traktionsbatteridæksel

4.14.3 Traktionsbatteri

4.14.4 Højspændingsledningsnet

4.14.5 Elektrisk og elektronisk højspændingsudstyr

4.14.6 Isolationsmodstand

4.14.7 Antistartsystem".

ii) Punkt 8.2.1 til 8.2.2.2 affattes således:

"8.2.1 Emissionskontroludstyr

8.2.2 Måling af udstødningsemissioner – motorer med styret tænding

8.2.2.1 Måling af partikelantal

8.2.2.2 Emission af forurenende luftarter

8.2.2.3 NO_x-måling

8.2.3 Måling af udstødningsemissioner – kompressionsmotorer

8.2.3.1 Måling af partikelantal

8.2.3.2 Tæthed

8.2.3.3 NO_x-måling".

iii) Følgende tilføjes som punkt 10:

"10. Elektroniske sikkerhedssystemer i overensstemmelse med bilag II til direktiv 2014/47/EU",

- (4) Bilag V affattes således:

"ANNEX V

STANDARDFORMULAR TIL RAPPORTERING TIL KOMMISSIONEN

Standardformularen udfærdiges i et format, der direkte kan behandles elektronisk, og fremsendes elektronisk ved hjælp af standardsoftware.

Hver medlemsstat forelægger de to følgende tabeller:

- (a) én oversigtstabel pr. år og
- (b) for hvert registreringsland for køretøjer, der er kontrolleret ved et mere detaljeret syn, en særskilt tabel med oplysninger om foretagne kontroller og afslørede mangler for hver køretøjsklasse.

Oversigtstabel
over alle (indledende og mere detaljerede) syn

Rapporterende medlemsstat:

Rapporteringsperiode

år [X]

Køretøjets klasse:	N ₁		N ₂		N ₃		M ₂		M ₃		O ₃		O ₄		T1b, T2b, T3b, T4.1b, T4.2b, og T4.3b		Andre klasser (fakultativt)		I alt	
Registreringsland	Antal kontroll erede køretøje r (1)	Antal ikke- godkend te køretøje r (2)	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjkj er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjkj er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjkj er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjkj er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjkj er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjkj er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjkj er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjkj er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjkj er
Belgien																				
Bulgarien																				
Tjekkiet																				
Danmark																				
Tyskland																				
Estland																				
Irland																				
Grækenland																				
Spanien																				
Frankrig																				
Kroatien																				
Italien																				
Cypern																				
Letland																				
Litauen																				

Køretøjets klasse:	N ₁		N ₂		N ₃		M ₂		M ₃		O ₃		O ₄		T1b, T2b, T3b, T4.1b, T4.2b, og T4.3b		Andre klasser (fakultativt)		I alt	
Registreringsland	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er
Luxembourg																				
Ungarn																				
Malta																				
Nederlandene																				
Østrig																				
Polen																				
Portugal																				
Rumænien																				
Slovenien																				
Slovakiet																				
Finland																				
Sverige																				
Albanien																				
Andorra																				
Armenien																				
Aserbajdsjan																				

Køretøjets klasse:	N ₁		N ₂		N ₃		M ₂		M ₃		O ₃		O ₄		T1b, T2b, T3b, T4.1b, T4.2b, og T4.3b		Andre klasser (fakultativt)		I alt	
Registreringsland	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer
Belarus																				
Bosnien-Hercegovina																				
Georgien																				
Kasakhstan																				
Liechtenstein																				
Monaco																				
Montenegro																				
Nordmakedonien																				
Norge																				
Moldova																				
Rusland																				
San Marino																				
Serbien																				
Schweiz																				
Tadsjikistan																				
Tyrkiet																				

Turkmenistan																				
--------------	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

Køretøjets klasse:	N ₁		N ₂		N ₃		M ₂		M ₃		O ₃		O ₄		T1b, T2b, T3b, T4.1b, T4.2b, og T4.3b		Andre klasser (fakultativt)		I alt	
Registreringsland	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer
Ukraine																				
Det Forenede Kongerige																				
Usbekistan																				
Andre tredjelande (skal angives)																				

(1) Antal kontrollerede køretøjer i alt (ved indledende og mere detaljerede kontroller), herunder køretøjer uden mangler og køretøjer med mindre, væsentlige og farlige mangler.

(2) Ikke-godkendte køretøjer med væsentlige eller farlige mangler, jf. bilag IV.

Resultater af mere detaljerede kontroller

Rapporterende medlemsstat:

Navnet på den rapporterende medlemsstat

Registreringsland:

PERIODE:

år [X]

Navnet på køretøjernes registreringsland

Køretøjets klasse:	N ₁		N ₂		N ₃		M ₂		M ₃		O ₃		O ₄		T1b, T2b, T3b, T4.1b, T4.2b, og T4.3b		Andre klasser (fakultativt)		I alt	
	Antal kontrollerede køretøjer (1)	Antal ikke-godkendte køretøjer (2)	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer	Antal kontrollerede køretøjer	Antal ikke-godkendte køretøjer

Nærmere oplysninger om defekt

	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt
0) Identifikation																				
1) Bremseudstyr																				
2) Styringapparat																				
3) Udsyn																				
4) Belysningsudstyr og elektrisk system																				
5) Aksler, hjul, dæk og affjedring																				

6) Chassis og dele fastgjort til chassis																				
--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

Køretøjs klasse:	N ₁		N ₂		N ₃		M ₂		M ₃		O ₃		O ₄		T1b, T2b, T3b, T4.1b, T4.2b, og T4.3b		Andre klasser (fakultativt)		I alt	
	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er	Antal kontroll erede køretøje r	Antal ikke- godkend te køretøjk er
	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt	Kontrolle ret	Ikke godkendt
7) Andet udstyr, herunder fartskrivers og hastighedsbegræn- sende anordning																				
8) Gener, herunder emissioner og udslip af brændstof og/eller olie																				
9) Yderligere kontrolpunkter for M ₂ /M ₃																				
10) Elektroniske sikkerhedssystemer																				
11) Lastsikring																				
Antal fejl i alt																				

(1) Antal kontrollerede køretøjer i alt (ved indledende og mere detaljerede kontroller), herunder køretøjer uden mangler og køretøjer med mindre, væsentlige og farlige mangler.

(2) Ikke-godkendte køretøjer med væsentlige eller farlige mangler, jf. bilag IV.